

## UKŁADY RÓWNAŃ LINIOWYCH, MACIERZE, WYZNACZNIKI

Rozważmy układ równań liniowych

$$\begin{array}{rcl} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{array}$$

Współczynniki  $a_{ik}$  oraz  $b_j$  to liczby. Szukamy układu liczb  $x_1, x_2, \dots, x_n$  tak, aby wszystkie równania były spełnione: wszystkie równości były prawdziwe. Takie szukanie nazywamy rozwiązywaniem, przy którym można:

- (1). *Dowolnie zamieniać kolejność wypisywania równań;*
- (2). *Równanie pomnożyć stronami przez liczbę różną od zera, a następnie wynik wpisać na jego miejsce.*
- (3). *Dwa równania dodać stronami do siebie, a następnie wynik wpisać na miejscu jednego z nich.*

Operacja (1) jest odwracalna, bo zmiana kolejności zapisywania to czynność mechaniczna, której odwracalność każdy sprawdza doświadczalnie! Gdy wykonujemy operację (2) mnożąc przez liczbę  $\alpha$ , to mnożenie przez  $\frac{1}{\alpha}$  gwarantuje odwracalność tej operacji. Równość

$$(A + B) - A = B$$

pociąga odwracalność operacji (3): wykonanie operacji odwrotnej wymaga stosowania (3) oraz (2) z mnożeniem przez  $-1$ . Pokazaliśmy, że stosowanie operacji (1), (2) oraz (3) pozwala przekształcić dowolny układ równań liniowych na układ równań liniowych o takich samych rozwiązaniach, z którego łatwo odczytać te rozwiązania.

Zapiszmy układ równań liniowych w postaci macierzy

$$\begin{array}{cccccc} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array}$$

Jest to *macierz* współczynników o  $(m)$  – wierszach oraz  $(n + 1)$  – kolumnach. Współczynnik  $a_{ik}$  należy do  $i$ –tego wiersza oraz  $k$ –tej kolumny; zaś współczynnik  $b_j$  należy do  $j$ –tego wiersza oraz  $(n + 1)$ –szej kolumny: przy okazji wyjaśniliśmy jaki obiekt nazywamy *macierzą*. Gdy  $a_{11} \neq 0$ , to macierz współczynników



Znane są znane metody rozwiązywania układu równań liniowych, w których użyteczne bywają wyznaczniki. *Wyznacznik* to liczba przyporządkowana macierzy kwadratowej: macierz nazywamy kwadratową gdy ma tyle samo wierszy co kolumn,

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

według następujących wzorów:

$$\det([a]) = a \quad \text{oraz} \quad \det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} \det(A_{ij}),$$

gdzie  $A_{ij}$  to macierz powstała z macierzy  $A$  przez skreślenie  $i$ -tego wiersza oraz  $j$ -tej kolumny. Wzór określający wyznacznik wymyślił Pierre Simon Laplace (1749 – 1827). W literaturze wyznacznik bywa definiowany również tak:

$$\det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} \det(A_{ij}).$$

Dowodzi się, że wybór wiersza:  $i$ -tego w pierwszej definicji, lub kolumny:  $j$ -tej w drugiej definicji, nie ma wpływu na wartość wyznacznika. Przykłady:

$$\det \left( \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \right) = (-1)^{1+1} \cdot 1 \cdot 3 + (-1)^{2+1} \cdot 2 \cdot 1 = 3 - 2 = 1;$$

$$\det \left( \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 1 \\ 0 & 5 & 1 \end{bmatrix} \right) = (-1)^2 \cdot \det \left( \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 1 \end{bmatrix} \right) + (-1)^3 \cdot 2 \cdot \det \left( \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 5 & 1 \end{bmatrix} \right) = -2 + 8 = 6.$$

Jeśli w macierzy  $A$  skreślimy kilka wierszy bądź kolumn tak, aby nieskreślone współczynniki utworzyły macierz kwadratową  $M$  o niezerowym wyznaczniku, to macierz  $M$  nazywamy *minorem*. Mówimy, że macierz  $A$  jest *rzędu*  $n$  gdy posiada ona minor o  $n$ -wierszach (oraz  $n$ -kolumnach) oraz nie posiada minora o większej ilości wierszy.

**Twierdzenie.** *Układ równań liniowych*

$$\begin{array}{rcl} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n & = & b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n & = & b_2 \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n & = & b_m \end{array}$$

ma rozwiązanie gdy rzędy macierzy rozszerzonej

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} & b_n \end{bmatrix}$$

oraz macierzy podstawowej

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

są równe. □

**Wzory Cramera** (dotyczą układu równań liniowych gdy  $n = m$ ):

$$x_k = \frac{\det(M_k)}{\det(A)},$$

gdzie  $A$  to macierz podstawowa układu oraz  $\det(A) \neq 0$ , zaś  $M_k$  to macierz powstała z  $A$  gdy w miejsce  $k$ -tej kolumny wpisujemy kolumnę ostatnią z macierzy rozszerzonej: wpisujemy kolumnę współczynników  $b_j$ . Przykład:  $\begin{cases} x + y = 5 \\ x - y = 6. \end{cases}$

Wtedy  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ ;  $\det(A) = -2$ ;  $M_1 = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 6 & -1 \end{bmatrix}$ ;  $\det(M_1) = -11$ ;

$M_2 = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 6 \end{bmatrix}$ ;  $\det(M_2) = 1$ . Na koniec otrzymujemy

$$x = \frac{11}{-2} \quad \text{oraz} \quad y = \frac{-1}{-2}.$$

Fakty o wyznacznikach, które przy pomocy indukcji zupełnej można wyprowadzić z definicji Laplace'a:

*Jeśli w macierzy kwadratowej wiersz (kolumna) składa się z samych zer, to jej wyznacznik wynosi zero.*

*Jeśli w macierzy kwadratowej dwa wiersze (kolumny) są takie same, to jej wyznacznik wynosi zero.*

*Jeśli w macierzy kwadratowej zamienimy dwa wiersze (kolumny), to wyznaczniki obu macierzy różnią się znakiem.*

*Jeśli w macierzy kwadratowej do współczynników w jednym wierszu (kolumnie) dodamy odpowiadające im współczynniki innego wiersza (kolumny), to wyznaczniki obu macierzy są równe.*

*Jeśli w macierzy kwadratowej do współczynników w jednym wierszu (kolumnie) dodamy odpowiadające im współczynniki innego wiersza (kolumny) pomnożone przez ustaloną liczbę, to wyznaczniki obu macierzy są równe.*