

Letnia Szkoła Instytutu Matematyki
Uniwersytetu Śląskiego w Katowicach
20 – 23 września 2010
Wiśła, Polska

Przekroje różnych klas implikacji rozmytych

Michał Baczyński

Zakład Informatyki i Matematyki Dyskretnej



Plan referatu

- **Wprowadzenie**

Plan referatu

- **Wprowadzenie**
- **Główne klasy implikacji rozmytych**

Plan referatu

- **Wprowadzenie**
- **Główne klasy implikacji rozmytych**
- **Przekroje głównych klas implikacji rozmytych**

Plan referatu

- **Wprowadzenie**
- **Główne klasy implikacji rozmytych**
- **Przekroje głównych klas implikacji rozmytych**
- **Klasy uninorm**

Plan referatu

- **Wprowadzenie**
- **Główne klasy implikacji rozmytych**
- **Przekroje głównych klas implikacji rozmytych**
- **Klasy uninorm**
- **Klasy implikacji rozmytych generowanych z uninorm**

Plan referatu

- **Wprowadzenie**
- **Główne klasy implikacji rozmytych**
- **Przekroje głównych klas implikacji rozmytych**
- **Klasy uninorm**
- **Klasy implikacji rozmytych generowanych z uninorm**
- **Przekroje powyższych klas**

1. WPROWADZENIE

- **J. Łukasiewicz (1923):** O logice trójwartościowej
- **K. Gödel (1930):** Die Vollständigkeit der Axiome des logischen Funktionenkalküls
- **B. Sobociński (1936):** Axiomatization of certain many-valued systems of theory of deduction
- **J. Słupecki (1946):** The complete three-valued propositional calculus
- **H. Rasiowa (1974):** An algebraic approach to non-classical logics

1. WPROWADZENIE

- **J. Łukasiewicz (1923)**: O logice trójwartościowej
- **K. Gödel (1930)**: Die Vollständigkeit der Axiome des logischen Funktionenkalküls
- **B. Sobociński (1936)**: Axiomatization of certain many-valued systems of theory of deduction
- **J. Słupecki (1946)**: The complete three-valued propositional calculus
- **H. Rasiowa (1974)**: An algebraic approach to non-classical logics

Badania w kierunku rozszerzenia implikacji mogą iść w różnych kierunkach. Z jednej strony można znajdować konkretne przykłady rozszerzonego operatora implikacji i badać jego własności, z drugiej strony można podać pewne aksjomaty, które uważa się za niezbędne własności operatora implikacji (zarówno z teoretycznego jak i praktycznego punktu widzenia) i badać klasy funkcji spełniających te własności. Na przykład jasnym jest, że matematyczne uogólnienie implikacji powinno spełniać tabelkę zero-jedynkową:

$$I(0, 0) = I(0, 1) = I(1, 1) = 1, \quad I(1, 0) = 0.$$

1. WPROWADZENIE

- **J. Łukasiewicz (1923):** O logice trójwartościowej
- **K. Gödel (1930):** Die Vollständigkeit der Axiome des logischen Funktionenkalküls
- **B. Sobociński (1936):** Axiomatization of certain many-valued systems of theory of deduction
- **J. Słupecki (1946):** The complete three-valued propositional calculus
- **H. Rasiowa (1974):** An algebraic approach to non-classical logics

Badania w kierunku rozszerzenia implikacji mogą iść w różnych kierunkach. Z jednej strony można znajdować konkretne przykłady rozszerzonego operatora implikacji i badać jego własności, z drugiej strony można podać pewne aksjomaty, które uważa się za niezbędne własności operatora implikacji (zarówno z teoretycznego jak i praktycznego punktu widzenia) i badać klasy funkcji spełniających te własności. Na przykład jasnym jest, że matematyczne uogólnienie implikacji powinno spełniać tabelkę zero-jedynkową:

$$I(0, 0) = I(0, 1) = I(1, 1) = 1, \quad I(1, 0) = 0. \quad (1)$$

Moje badania koncentrują się na własnościach analitycznych i algebraicznych oraz wybranych zastosowaniach implikacji rozmytych.

J. Fodor, M. Roubens (1994): Fuzzy Preference Modelling and Multicriteria Decision Support

Definicja 1. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **implikacją rozmytą**, gdy spełnia następujące warunki:

$$I \text{ jest malejąca względem pierwszej zmiennej} \quad (I1)$$

$$I \text{ jest rosnąca względem drugiej zmiennej} \quad (I2)$$

$$I(0, 0) = 1, \quad (I3)$$

$$I(1, 1) = 1, \quad (I4)$$

$$I(1, 0) = 0. \quad (I5)$$

J. Fodor, M. Roubens (1994): Fuzzy Preference Modelling and Multicriteria Decision Support

Definicja 1. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **implikacją rozmytą**, gdy spełnia następujące warunki:

$$I \text{ jest malejąca względem pierwszej zmiennej} \quad (I1)$$

$$I \text{ jest rosnąca względem drugiej zmiennej} \quad (I2)$$

$$I(0, 0) = 1, \quad (I3)$$

$$I(1, 1) = 1, \quad (I4)$$

$$I(1, 0) = 0. \quad (I5)$$

Aksjomaty (I1)–(I5) można skrócić do dwóch warunków.

Funkcja $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ spełniająca (1) jest implikacją rozmytą wtedy i tylko wtedy, gdy I jest monotoniczna oddzielnie względem każdej zmiennej.

M. Baczyński, B. Jayaram, Fuzzy implications (Studies in Fuzziness and Soft Computing, Vol. 231), Springer, Berlin 2008.



Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.
- Uzupełnienie wielu niedokończonych zagadnień oraz podanie nowych wyników dotyczących przede wszystkim przekroju różnych klas implikacji rozmytych.

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.
- Uzupełnienie wielu niedokończonych zagadnień oraz podanie nowych wyników dotyczących przede wszystkim przekroju różnych klas implikacji rozmytych.
- Ujednolicenie terminologii oraz symboliki.

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.
- Uzupełnienie wielu niedokończonych zagadnień oraz podanie nowych wyników dotyczących przede wszystkim przekroju różnych klas implikacji rozmytych.
- Ujednolicenie terminologii oraz symboliki.
- Wskazanie tych implikacji (lub sparametryzowanych klas), które spełniają konkretne zależności (np. prawa rozdzielności, prawa kontrapozycji, prawo idempotencji, itp.).

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.
- Uzupełnienie wielu niedokończonych zagadnień oraz podanie nowych wyników dotyczących przede wszystkim przekroju różnych klas implikacji rozmytych.
- Ujednolicenie terminologii oraz symboliki.
- Wskazanie tych implikacji (lub sparametryzowanych klas), które spełniają konkretne zależności (np. prawa rozdzielności, prawa kontrapozycji, prawo idempotencji, itp.).
- Zebranie w jednym miejscu wielu wzorów na implikacje rozmyte wraz z ich klasyfikacją i ułatwienie wyboru implikacji rozmytej osobom ze środowiska inżynierskiego.

Główne cele monografii

- Dotychczas brak było książki, która w całości poświęcona byłaby tylko implikacjom rozmytym, ich własnościom i znaczeniu w zagadnieniach praktycznych. Pierwszym celem było uzupełnienie tej luki.
- Uporządkowanie wyników, zarówno własnych jak i innych autorów, dotyczących implikacji rozmytych.
- Uzupełnienie wielu niedokończonych zagadnień oraz podanie nowych wyników dotyczących przede wszystkim przekroju różnych klas implikacji rozmytych.
- Ujednolicenie terminologii oraz symboliki.
- Wskazanie tych implikacji (lub sparametryzowanych klas), które spełniają konkretne zależności (np. prawa rozdzielności, prawa kontrapozycji, prawo idempotencji, itp.).
- Zebranie w jednym miejscu wielu wzorów na implikacje rozmyte wraz z ich klasyfikacją i ułatwienie wyboru implikacji rozmytej osobom ze środowiska inżynierskiego.
- Wyeksponowanie znaczenia wybranych wyników teoretycznych w zagadnieniach praktycznych, w tym zilustrowanie w jaki sposób znajomość rozwiązań wybranych równań i nierówności funkcyjnych związanych z implikacjami rozmytymi może pomóc w zagadnieniach informatycznych wnioskowania przybliżonego.

Układ monografii

1. An Introduction to Fuzzy Implications

I. Analytical Study of Fuzzy Implications

2. Fuzzy Implications from Fuzzy Logic Operations
3. Fuzzy Implications from Generator Functions
4. Intersections between Families of Fuzzy Implications
5. Fuzzy Implications from Uninorms

II. Algebraic Study of Fuzzy Implications

6. Algebraic Structures of Fuzzy Implications
7. Fuzzy Implications and Some Functional Equations

III. Applicational Study of Fuzzy Implications

8. Fuzzy Implications in Approximate Reasoning

2. GŁÓWNE KLASY IMPLIKACJI ROZMYTYCH

(S,N)-implikacje

Definicja 2. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **(S,N)-implikacją**, jeśli istnieje taka **t-konorma** S i **negacja rozmyta** N , że

$$I(x, y) = S(N(x), y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Jeśli N jest **negacją silną**, to I jest nazywana implikacją silną lub **S-implikacją**.

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee q$$

2. GŁÓWNE KLASY IMPLIKACJI ROZMYTYCH

(S,N)-implikacje

Definicja 2. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **(S,N)-implikacją**, jeśli istnieje taka **t-konorma** S i **negacja rozmyta** N , że

$$I(x, y) = S(N(x), y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Jeśli N jest **negacją silną**, to I jest nazywana implikacją silną lub **S-implikacją**.

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee q$$

C. Alsina, E. Trillas (2003): When (S,N)-implications are (T, T_1) -conditional functions?

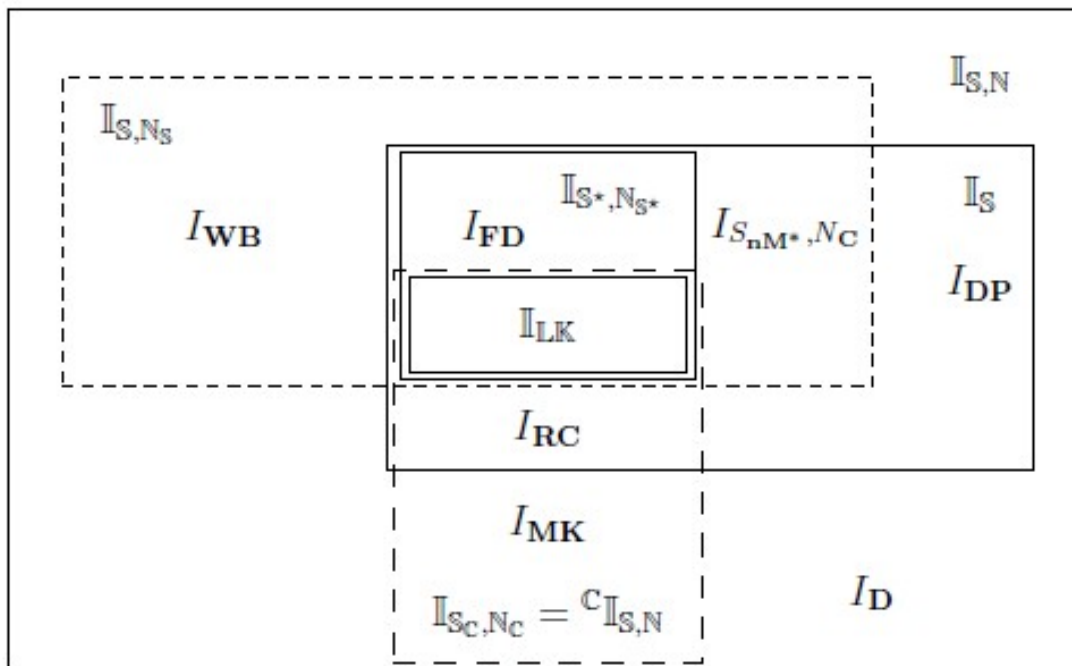
M. Baczyński, B. Jayaram (2008): On the characterizations of (S,N)-implications

Twierdzenie 1. Dla funkcji $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

- (i) I jest (S,N)-implikacją generowaną z ciągłej (ściśłej, silnej) negacji rozmytej N .
- (ii) I spełnia (I1) (lub (I2)), prawo komutacji

$$I(x, I(y, z)) = I(y, I(x, z)), \quad x, y, z \in [0, 1], \quad (\text{EP})$$

oraz funkcja $N_I(x) := I(x, 0)$ jest ciągłą (ściśłą, silną) negacją rozmytą.



- $\mathbb{I}_{S,N}$ – rodzina (S,N)-implikacji
- ${}^C\mathbb{I}_{S,N}$ – rodzina ciągłych (S,N)-implikacji
- \mathbb{I}_{S_C,N_C} – rodzina (S,N)-implikacji generowanych z ciągłych funkcji
- \mathbb{I}_S – rodzina S-implikacji
- \mathbb{I}_{S,N_S} – rodzina (S,N)-implikacji generowanych z dowolnej t-normy oraz jej naturalnej negacji
- \mathbb{I}_{S^*,N_S^*} – rodzina (S,N)-implikacji gen. z dowolnej t-normy oraz jej naturalnej silnej negacji

R-implikacje

Definicja 3. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy R-implikacją, jeśli istnieje taka t-norma T , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid T(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1].$$

R-implikacje

Definicja 3. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy R-implikacją, jeśli istnieje taka t-norma T , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid T(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (2)$$

'R-implikacja' jest skróconą wersją 'residual implication', a samo I nazywane jest jako 'the residuum of T '. W tym kontekście definicja jest rozważana tylko dla t-norm ciągłych lewostronnie.

R-implikacje

Definicja 3. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy R-implikacją, jeśli istnieje taka t-norma T , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid T(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (2)$$

'R-implikacja' jest skróconą wersją 'residual implication', a samo I nazywane jest jako 'the residuum of T '. W tym kontekście definicja jest rozważana tylko dla t-norm ciągłych lewostronnie.

Twierdzenie 2. Dla t-normy T następujące warunki są równoważne:

(i) T jest ciągła lewostronnie.

(ii) T oraz I spełniają następującą równoważność (ang. residual principle):

$$T(x, z) \leq y \iff I(x, y) \geq z, \quad x, y, z \in [0, 1]. \quad (\text{RP})$$

(iii) Supremum w (2) staje się maksimum.

R-implikacje (kontynuacja)

M. Miyakoshi, M., Shimbo (1985): Solutions of composite fuzzy relational equations with triangular norms

Twierdzenie 3. Dla funkcji $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

(i) I jest R -implikacją generowaną z t -normy lewostronnie ciągłej.

(ii) I spełnia (I2), prawo komutacji (EP), prawo porządku

$$I(x, y) = 1 \iff x \leq y, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (\text{OP})$$

oraz I jest prawostronnie ciągła ze względu na drugą zmienną.

Ponadto reprezentacja R -implikacji jest jednoznaczna w tym przypadku.

R-implikacje (kontynuacja)

M. Miyakoshi, M., Shimbo (1985): Solutions of composite fuzzy relational equations with triangular norms

Twierdzenie 3. Dla funkcji $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

(i) I jest R-implikacją generowaną z t -normy lewostronnie ciągłej.

(ii) I spełnia (I2), prawo komutacji (EP), prawo porządku

$$I(x, y) = 1 \iff x \leq y, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (\text{OP})$$

oraz I jest prawostronnie ciągła ze względu na drugą zmienną.

Ponadto reprezentacja R-implikacji jest jednoznaczna w tym przypadku.

Niezależność powyższych aksjomatów była otwartym problemem. Został on rozwiązany przez naszego studenta:

R. Łukasik (2010): A note on the mutual independence of the properties in the characterization of R-implications generated from left-continuous t-norms

R-implikacje (kontynuacja)

M. Miyakoshi, M., Shimbo (1985): Solutions of composite fuzzy relational equations with triangular norms

Twierdzenie 3. Dla funkcji $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

(i) I jest R-implikacją generowaną z t -normy lewostronnie ciągłej.

(ii) I spełnia (I2), prawo komutacji (EP), prawo porządku

$$I(x, y) = 1 \iff x \leq y, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (\text{OP})$$

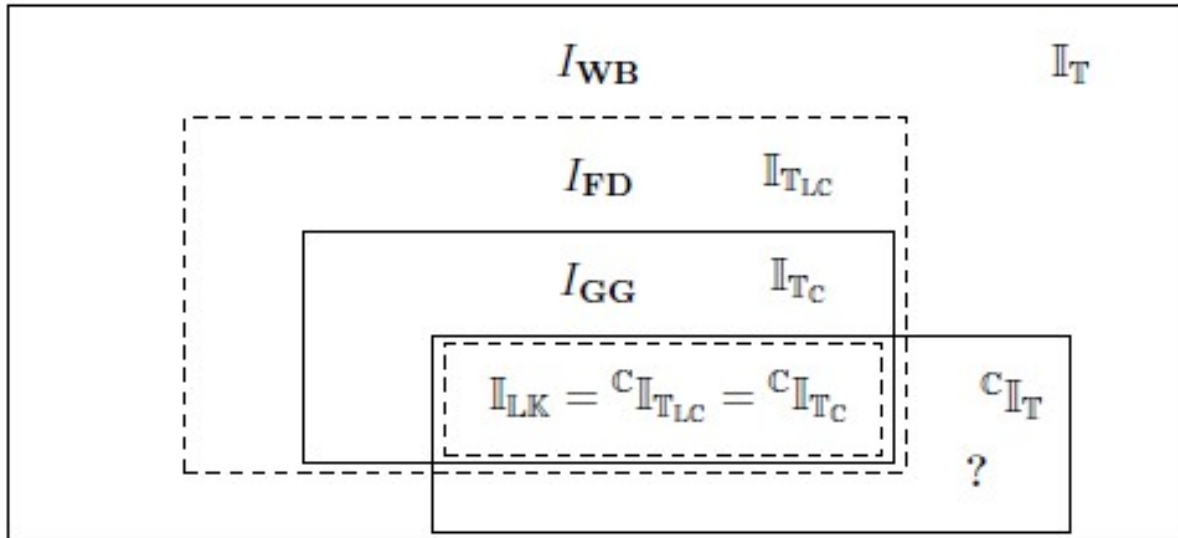
oraz I jest prawostronnie ciągła ze względu na drugą zmienną.

Ponadto reprezentacja R-implikacji jest jednoznaczna w tym przypadku.

Niezależność powyższych aksjomatów była otwartym problemem. Został on rozwiązany przez naszego studenta:

R. Łukasik (2010): A note on the mutual independence of the properties in the characterization of R-implications generated from left-continuous t-norms

Problem 1. Jaka jest charakteryzacja R-implikacji generowanych z dowolnych t-norm?



- \mathbb{I}_T – rodzina R-implikacji
- ${}^C\mathbb{I}_T$ – rodzina ciągłych R-implikacji
- $\mathbb{I}_{T_{LC}}$ – rodzina R-implikacji generowanych za pomocą t-norm lewostronnie ciągłych
- ${}^C\mathbb{I}_{T_{LC}}$ – rodzina ciągłych R-implikacji generowanych za pomocą t-norm lewostronnie ciągłych
- \mathbb{I}_{T_c} – rodzina R-implikacji generowanych za pomocą t-norm ciągłych
- ${}^C\mathbb{I}_{T_c}$ – rodzina ciągłych R-implikacji generowanych za pomocą t-norm lewostronnie ciągłych
- \mathbb{I}_{LK} – rodzina R-implikacji sprzężonych do implikacji Łukasiewicza

Problem został rozwiązany również w b.r.:

B. Jayaram (2010): On the continuity of residuals of triangular norms, *Nonlinear Analysis*

Twierdzenie 4. *R-implikacji I_T jest ciągła wtedy i tylko wtedy gdy T jest t-normą nilpotentną, czyli I_T jest sprzężone do implikacji Łukasiewicza.*

Problem został rozwiązany również w b.r.:

B. Jayaram (2010): On the continuity of residuals of triangular norms, *Nonlinear Analysis*

Twierdzenie 4. *R-implikacji I_T jest ciągła wtedy i tylko wtedy gdy T jest t -normą nilpotentną, czyli I_T jest sprzężone do implikacji Łukasiewicza.*

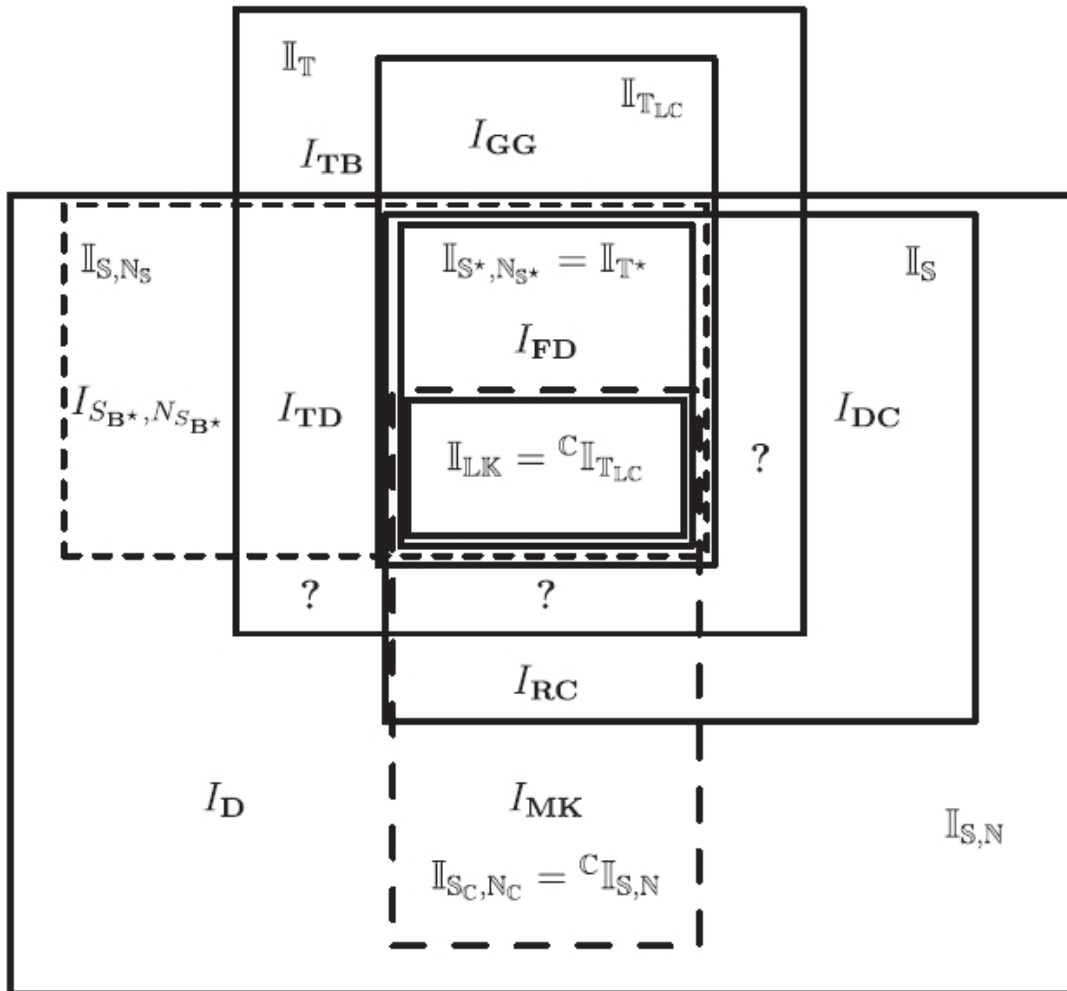
[Prace związane z badaniem przekrojów głównych klas implikacji rozmytych](#)

D. Dubois, H. Prade (1984): A theorem on implication functions defined from triangular norms

J.C. Fodor (1991): On fuzzy implication operators

...

M. Baczyński, B. Jayaram (2008): (S,N)- and R-implications: A state-of-the-art survey



- \mathbb{I}_{T^*} – rodzina wszystkich R-implikacji generowanych za pomocą t-norm lewostronnie ciągłych, których naturalna negacja jest silna

QL-implikacje

Definicja 4. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **QL-operacją**, jeśli istnieje taka t-norma T , t-konorma S oraz negacja rozmyta N , że

$$I(x, y) = S(N(x), T(x, y)), \quad x, y \in [0, 1].$$

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee (p \wedge q)$$

QL-implikacje

Definicja 4. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **QL-operacją**, jeśli istnieje taka t-norma T , t-konorma S oraz negacja rozmyta N , że

$$I(x, y) = S(N(x), T(x, y)), \quad x, y \in [0, 1].$$

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee (p \wedge q)$$

Dlaczego piszemy QL-operacja, a nie QL-implikacja?

QL-implikacje

Definicja 4. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **QL-operacją**, jeśli istnieje taka t-norma T , t-konorma S oraz negacja rozmyta N , że

$$I(x, y) = S(N(x), T(x, y)), \quad x, y \in [0, 1].$$

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee (p \wedge q)$$

Dlaczego piszemy QL-operacja, a nie QL-implikacja?

Nie wszystkie QL-operacje są implikacjami rozmytymi zgodnie z naszą definicją (nawet jeśli wszystkie funkcje są ciągłe, a N jest negacją silną).

Operator Zadeha

$$I_Z(x, y) = \max(1 - x, \min(x, y)), \quad x, y \in [0, 1],$$

nie spełnia (I1). Jest on QL-operacją generowaną z trójki (T_M, S_M, N_C) .

QL-implikacje

Definicja 4. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **QL-operacją**, jeśli istnieje taka t-norma T , t-konorma S oraz negacja rozmyta N , że

$$I(x, y) = S(N(x), T(x, y)), \quad x, y \in [0, 1].$$

$$p \rightarrow q \equiv \neg p \vee (p \wedge q)$$

Dlaczego piszemy QL-operacja, a nie QL-implikacja?

Nie wszystkie QL-operacje są implikacjami rozmytymi zgodnie z naszą definicją (nawet jeśli wszystkie funkcje są ciągłe, a N jest negacją silną).

Operator Zadeha

$$I_Z(x, y) = \max(1 - x, \min(x, y)), \quad x, y \in [0, 1],$$

nie spełnia (I1). Jest on QL-operacją generowaną z trójki (T_M, S_M, N_C) .

Implikacja Kleene-Dienes

$$I_{KD}(x, y) = \max(1 - x, y), \quad x, y \in [0, 1],$$

spełnia (I1). Jest ona QL-implikacją generowaną z trójki (T_L, S_L, N_C) .

Twierdzenie 5. *Jeśli QL-operacja $I_{T,S,N}$ jest implikacją rozmytą, to para (S, N) spełnia uogólnione prawo wyłączonego środka:*

$$S(N(x), x) = 1, \quad x \in [0, 1].$$

Twierdzenie 5. Jeśli QL-operacja $I_{T,S,N}$ jest implikacją rozmytą, to para (S, N) spełnia uogólnione prawo wyłączonego środka:

$$S(N(x), x) = 1, \quad x \in [0, 1]. \quad (\text{LEM})$$

Warunek (LEM) jest tylko konieczny, ale nie wystarczający!

Przykład 1. Niech S będzie t-normą zdefiniowaną następująco

$$S_{\text{nM}}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x + y \geq 1 \\ \max(x, y), & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases}$$

oraz $N = N_{\text{C}}$ będzie klasyczną negacją. Para $(S_{\text{nM}}, N_{\text{C}})$ spełnia (LEM).

Twierdzenie 5. Jeśli QL -operacja $I_{T,S,N}$ jest implikacją rozmytą, to para (S, N) spełnia uogólnione prawo wyłączonego środka:

$$S(N(x), x) = 1, \quad x \in [0, 1]. \quad (\text{LEM})$$

Warunek (LEM) jest tylko konieczny, ale nie wystarczający!

Przykład 1. Niech S będzie t -normą zdefiniowaną następująco

$$S_{\text{nM}}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x + y \geq 1 \\ \max(x, y), & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases}$$

oraz $N = N_{\text{C}}$ będzie klasyczną negacją. Para $(S_{\text{nM}}, N_{\text{C}})$ spełnia (LEM).
 QL -operacja $I_{T,S,N}$ generowana z trójki $(T_{\text{P}}, S_{\text{nM}}, N_{\text{C}})$ jest dana wzorem

$$I_{T,S,N}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } y = 1 \\ \max(1 - x, xy), & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases}$$

i nie spełnia (I1).

Twierdzenie 5. Jeśli QL-operacja $I_{T,S,N}$ jest implikacją rozmytą, to para (S, N) spełnia uogólnione prawo wyłączonego środka:

$$S(N(x), x) = 1, \quad x \in [0, 1]. \quad (\text{LEM})$$

Warunek (LEM) jest tylko konieczny, ale nie wystarczający!

Przykład 1. Niech S będzie t-normą zdefiniowaną następująco

$$S_{\text{nM}}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x + y \geq 1 \\ \max(x, y), & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases}$$

oraz $N = N_{\text{C}}$ będzie klasyczną negacją. Para $(S_{\text{nM}}, N_{\text{C}})$ spełnia (LEM).
QL-operacja $I_{T,S,N}$ generowana z trójki $(T_{\text{P}}, S_{\text{nM}}, N_{\text{C}})$ jest dana wzorem

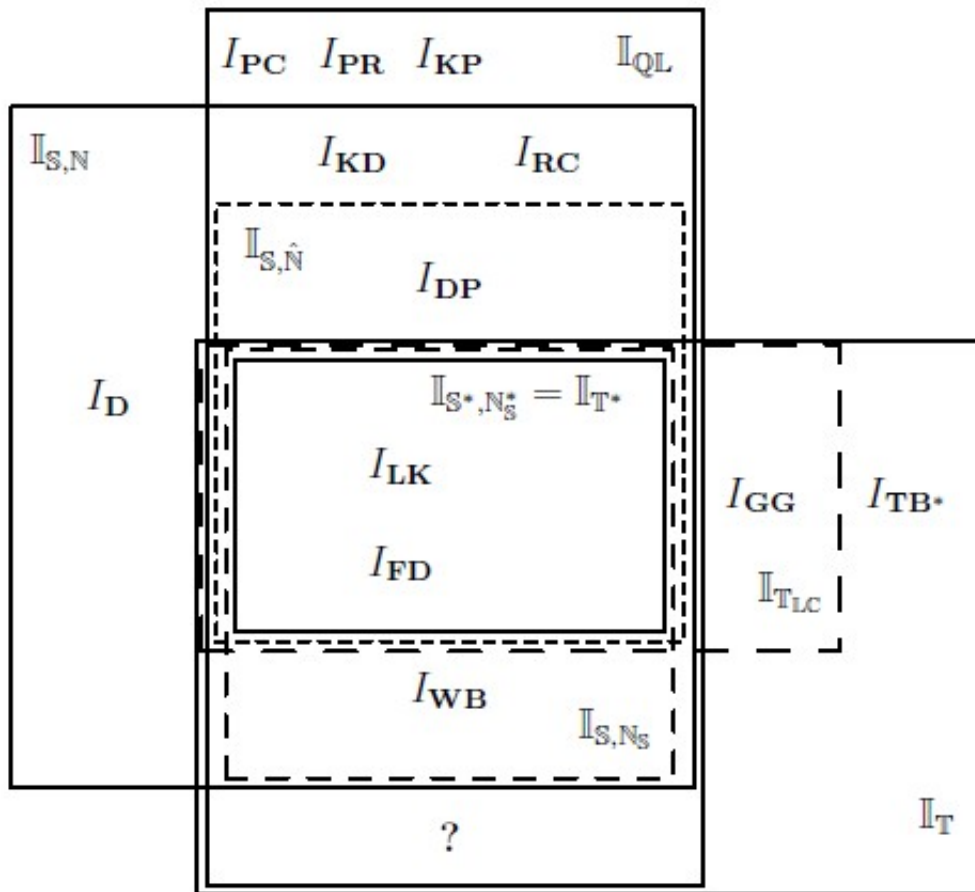
$$I_{T,S,N}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } y = 1 \\ \max(1 - x, xy), & \text{w przeciwnym przypadku} \end{cases}$$

i nie spełnia (I1).

- **E. Trillas, C. Campo, S. del Cubillo (2000):** When QM-operators are implication functions and conditional fuzzy relations
- **M. Mas, M. Monserrat, J. Torrens (2006):** QL-implications versus D-implications
- **Y. Shi, D. Ruan, E.E. Kerre (2008):** On the first place antitonicity in QL-implications

3. PRZEKROJE GŁÓWNYCH KLAS IMPLIKACJI ROZMYTYCH

M. Baczyński, B. Jayaram (2010): QL-implications: some properties and intersections.



4. KLASY UNINORM

Uninormy są uogólnieniem t-norm oraz t-konorm w tym sensie, że element neutralny może należeć do przedziału $[0, 1]$. Zatem implikacje rozmyte mogą być otrzymywane z uninorm w podobny sposób jak to było pokazane wcześniej:

1. (U, N) -implikacje $I(x, y) = U(N(x), y)$
2. Implikacje indukowane z uninorm $I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid U(x, t) \leq y\}$
3. QL-implikacje z uninorm $I(x, y) = U_1(N(x), U_2(x, y))$

4. KLASY UNINORM

Uninormy są uogólnieniem t-norm oraz t-konorm w tym sensie, że element neutralny może należeć do przedziału $[0, 1]$. Zatem implikacje rozmyte mogą być otrzymywane z uninorm w podobny sposób jak to było pokazane wcześniej:

1. (U, N) -implikacje $I(x, y) = U(N(x), y)$
 2. Implikacje indukowane z uninorm $I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid U(x, t) \leq y\}$
 3. QL-implikacje z uninorm $I(x, y) = U_1(N(x), U_2(x, y))$
- **B. De Baets, J. Fodor (1997):** On the structure of uninorms and their R-implications
 - **B. De Baets, J. Fodor (1999):** Residual operators of uninorms
 - **D. Ruiz, J. Torrens (2004):** Residual implications and co-implications from idempotent uninorms
 - **D. Ruiz, J. Torrens (2006):** Distributivity of strong implications over conjunctive and disjunctive uninorms
 - **M. Mas, M. Monserrat, J. Torrens (2007):** Two types of implications derived from uninorms
 - **M. Baczyński, B. Jayaram (2007):** (U, N) -implications and their characterization

UNINORMY

Definicja 5. Przemianą, łączną oraz rosnącą operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

UNINORMY

Definicja 5. Przemianą, łączną oraz rosnącą operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

UNINORMY

Definicja 5. Przemianą, łączną oraz rosnącą operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

(ii) Element neutralny e danej uninormy U jest wyznaczony jednoznacznie.

UNINORMY

Definicja 5. Przemianą, łączną oraz rosnącą operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

(ii) Element neutralny e danej uninormy U jest wyznaczony jednoznacznie.

(iii) Dla dowolnej uninormy U mamy $U(0, 1) \in \{0, 1\}$.

UNINORMY

Definicja 5. Przemiennej, łączną oraz rosnącą operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

(ii) Element neutralny e danej uninormy U jest wyznaczony jednoznacznie.

(iii) Dla dowolnej uninormy U mamy $U(0, 1) \in \{0, 1\}$.

(iv) Uninorma U taka, że $U(0, 1) = U(1, 0) = 0$ jest nazywana *koniunktywną* oraz jeśli $U(0, 1) = U(1, 0) = 1$, to jest ona nazywana *alternatywną*.

UNINORMY

Definicja 5. Przemiennej, łącznej oraz rosnącej operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

(ii) Element neutralny e danej uninormy U jest wyznaczony jednoznacznie.

(iii) Dla dowolnej uninormy U mamy $U(0, 1) \in \{0, 1\}$.

(iv) Uninorma U taka, że $U(0, 1) = U(1, 0) = 0$ jest nazywana *koniunktywną* oraz jeśli $U(0, 1) = U(1, 0) = 1$, to jest ona nazywana *alternatywną*.

(v) Struktura uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ jest zawsze następująca: zachowuje się jak t-norma na kwadracie $[0, e]^2$, jak t-konorma na kwadracie $[e, 1]^2$ oraz przyjmuje wartości pomiędzy minimum i maksimum w pozostałych przypadkach.

UNINORMY

Definicja 5. Przemiennej, łącznej oraz rosnącej operację $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *uninormą*, jeśli istnieje takie $e \in [0, 1]$, że $U(e, x) = U(x, e) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$.

R.R. Yager, A. Rybalov (1996): Uninorm aggregation operators

J. Fodor, R.R. Yager, A. Rybalov (1997): Structure of uninorms

Uwaga 1. (i) Jeśli $e = 0$, to U jest *t-konormą* oraz jeśli $e = 1$, to U jest *t-normą*.

(ii) Element neutralny e danej uninormy U jest wyznaczony jednoznacznie.

(iii) Dla dowolnej uninormy U mamy $U(0, 1) \in \{0, 1\}$.

(iv) Uninorma U taka, że $U(0, 1) = U(1, 0) = 0$ jest nazywana *koniunktywną* oraz jeśli $U(0, 1) = U(1, 0) = 1$, to jest ona nazywana *alternatywną*.

(v) Struktura uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ jest zawsze następująca: zachowuje się jak t-norma na kwadracie $[0, e]^2$, jak t-konorma na kwadracie $[e, 1]^2$ oraz przyjmuje wartości pomiędzy minimum i maksimum w pozostałych przypadkach.

Istnieje kilka różnych klas uninorm, które pokrótce omówimy na kolejnych slajdach.

Klasy \mathcal{U}_{Min} oraz \mathcal{U}_{Max}

Twierdzenie 6. Niech $e \in (0, 1)$. Dla funkcji $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

- (i) U jest taką koniunktywną uninormą z elementem neutralnym e , że odwzorowanie $x \mapsto U(x, 1)$ jest ciągłe dla wszystkich $x \in [0, e)$.
- (ii) Istnieją t -norma T oraz t -konorma S takie, że

$$U(x, y) = \begin{cases} e \cdot T\left(\frac{x}{e}, \frac{y}{e}\right), & \text{gdy } x, y \in [0, e], \\ e + (1 - e) \cdot S\left(\frac{x - e}{1 - e}, \frac{y - e}{1 - e}\right), & \text{gdy } x, y \in [e, 1], \\ \min(x, y), & \text{else,} \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

Twierdzenie 7. Niech $e \in (0, 1)$. Dla funkcji $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

- (i) U jest taką alternatywną uninormą z elementem neutralnym e , że odwzorowanie $x \mapsto U(x, 0)$ jest ciągłe dla wszystkich $x \in (e, 1]$.
- (ii) Istnieją t -norma T oraz t -konorma S takie, że

$$U(x, y) = \begin{cases} e \cdot T\left(\frac{x}{e}, \frac{y}{e}\right), & \text{gdy } x, y \in [0, e], \\ e + (1 - e) \cdot S\left(\frac{x - e}{1 - e}, \frac{y - e}{1 - e}\right), & \text{gdy } x, y \in [e, 1], \\ \max(x, y), & \text{else,} \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

Elementy tych rodzin będzie my oznaczać symbolami $U_{T,S,e}^c \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$ oraz $U_{T,S,e}^d \in \mathcal{U}_{\text{Max}}$.

Uninormy idempotentne $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$

Definicja 6. Uninormę U taką, że $U(x, x) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$ nazywamy **idempotentną**.

Klasa wszystkich uninorm idempotentnych będzie oznaczona symbolem $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$.

Uninormy idempotentne $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$

Definicja 6. Uninormę U taką, że $U(x, x) = x$ dla wszystkich $x \in [0, 1]$ nazywamy **idempotentną**.

Klasa wszystkich uninorm idempotentnych będzie oznaczona symbolem $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$.

MARTÍN, MAYOR and TORRENS (2003) podali charakteryzację wszystkich uninorm idempotentnych, która zawiera w sobie wcześniejsze wyniki DE BAETSA (1999), który pierwszy podał charakteryzację lewostronnie ciągłych oraz prawostronnie ciągłych uninorm idempotentnych, oraz Prof. CZOGAŁY i DREWNIAKA.

E. Czogała, J. Drewniak (1984): Associative monotonic operations in fuzzy set theory

B. De Baets (1999): Idempotent uninorms

J. Martín, G. Mayor, J. Torrens (2003): On locally internal monotonic operators

Twierdzenie 8. Dla funkcji $U : [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

(i) U jest uninormą idempotentną z elementem neutralnym $e \in [0, 1]$.

(ii) Istnieje malejąca funkcja $g : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ z punktem stałym e , spełniająca

$$\begin{aligned} g(x) &= 0, & \text{dla } x \in (g(0), 1], \\ g(x) &= 1, & \text{dla } x \in [0, g(1)), \\ \inf\{y \mid g(y) = g(x)\} &\leq g(g(x)) \leq \sup\{y \mid g(y) = g(x)\} \end{aligned}$$

dla $x \in [0, 1]$ taka, że U ma następującą postać:

$$U(x, y) = \begin{cases} \min(x, y), & \text{gdy } y < g(x) \text{ lub } (y = g(x) \text{ i } x < g(g(x))), \\ \max(x, y), & \text{gdy } y > g(x) \text{ lub } (y = g(x) \text{ i } x > g(g(x))), \\ \max(x, y) \\ \quad \text{lub} \\ \quad \text{gdy } y = g(x) \text{ i } x = g(g(x)), \\ \min(x, y), \end{cases}$$

oraz U jest przemienna w zbiorze $\{(x, y) \mid y = g(x) \text{ i } x = g(g(x))\}$.

D. Ruiz-Aguilera, J. Torrens, B. DeBaets, J. Fodor (2010): Some remarks on the characterization of idempotent uninorms

Okazuje się, że powyższe warunki nie są wystarczające.

D. Ruiz-Aguilera, J. Torrens, B. DeBaets, J. Fodor (2010): Some remarks on the characterization of idempotent uninorms

Okazuje się, że powyższe warunki nie są wystarczające. Funkcja g powinna być Id-symetryczna.

Definicja 7. Malejącą funkcję $g: [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ nazywamy Id-symetryczną, jeśli jej uzupełniony wykres F_g jest Id-symetryczny, czyli dla wszystkich $(x, y) \in [0, 1]^2$ zachodzi

$$(x, y) \in F_g \iff (y, x) \in F_g.$$

D. Ruiz-Aguilera, J. Torrens, B. DeBaets, J. Fodor (2010): Some remarks on the characterization of idempotent uninorms

Okazuje się, że powyższe warunki nie są wystarczające. Funkcja g powinna być Id-symetryczna.

Definicja 7. Malejącą funkcję $g: [0, 1] \rightarrow [0, 1]$ nazywamy Id-symetryczną, jeśli jej uzupełniony wykres F_g jest Id-symetryczny, czyli dla wszystkich $(x, y) \in [0, 1]^2$ zachodzi

$$(x, y) \in F_g \iff (y, x) \in F_g.$$

Przykład 2. Niech $e \in (0, 1)$ będzie ustalone i rozważmy funkcje g_c oraz g_d dane jak poniżej:

$$g_c(x) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x < e, \\ e, & \text{gdy } x \geq e, \end{cases} \quad g_d(x) = \begin{cases} e, & \text{gdy } x \leq e, \\ 0, & \text{gdy } x > e. \end{cases}$$

Wówczas odpowiadające im uninormy idempotentne są następującej postaci:

$$U_{\text{YR}}^{\text{c},e}(x, y) = \begin{cases} \max(x, y), & \text{gdy } x, y \in [e, 1], \\ \min(x, y), & \text{else,} \end{cases}$$
$$U_{\text{YR}}^{\text{d},e}(x, y) = \begin{cases} \min(x, y), & \text{gdy } x, y \in [0, e], \\ \max(x, y), & \text{else.} \end{cases}$$

Uniformy reprezentatywne \mathcal{U}_{Rep}

Twierdzenie 9 (Fodor, Yager, Rybalov (1997)). *Dla funkcji $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:*

(i) *U jest ściśle rosnącą i ciągłą na $(0, 1)^2$ uninormą z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ taką, że U jest samodualna za wyjątkiem punktów $(0, 1)$ oraz $(1, 0)$ względem silnej negacji N z punktem stałym e , czyli*

$$U(x, y) = N(U(N(x), N(y))), \quad x, y \in [0, 1]^2 \setminus \{(0, 1), (1, 0)\}.$$

Uninormy reprezentatywne \mathcal{U}_{Rep}

Twierdzenie 9 (Fodor, Yager, Rybalov (1997)). Dla funkcji $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:

(i) U jest ściśle rosnącą i ciągłą na $(0, 1)^2$ uninormą z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ taką, że U jest samodualna za wyjątkiem punktów $(0, 1)$ oraz $(1, 0)$ względem silnej negacji N z punktem stałym e , czyli

$$U(x, y) = N(U(N(x), N(y))), \quad x, y \in [0, 1]^2 \setminus \{(0, 1), (1, 0)\}.$$

(ii) Istnieje ciągła i ściśle rosnąca funkcja $h: [0, 1] \rightarrow [-\infty, \infty]$ (wyznaczona jednoznacznie z dokładnością do dodatniej stałej multiplikatywnej) taka, że $h(0) = -\infty$, $h(e) = 0$ dla $e \in (0, 1)$, $h(1) = \infty$ oraz

$$U(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ h^{-1}(h(x) + h(y)), & \text{gdy } (x, y) \in [0, 1]^2 \setminus \{(0, 1), (1, 0)\}, \end{cases}$$

lub

$$U(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ h^{-1}(h(x) + h(y)), & \text{gdy } (x, y) \in [0, 1]^2 \setminus \{(0, 1), (1, 0)\}. \end{cases}$$

Uninormy, które można przedstawić jak powyżej nazywamy reprezentatywnymi, a ich klasę oznaczamy symbolem \mathcal{U}_{Rep} .

Przykład 3. (i) Dla addytywnego generatora $h_1(x) = \ln\left(\frac{x}{1-x}\right)$ otrzymujemy następującą koniunktywną i reprezentatywną uninormę:

$$U_{h_1}^c(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ \frac{xy}{(1-x)(1-y) + xy}, & \text{else.} \end{cases}$$

W tym przypadku $e = \frac{1}{2}$.

Przykład 3. (i) Dla addytywnego generatora $h_1(x) = \ln\left(\frac{x}{1-x}\right)$ otrzymujemy następującą koniunktywną i reprezentatywną uninormę:

$$U_{h_1}^c(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ \frac{xy}{(1-x)(1-y) + xy}, & \text{else.} \end{cases}$$

W tym przypadku $e = \frac{1}{2}$.

Następujące związki istnieją wśród wprowadzonych rodzin uninorm:

$$\mathcal{U}_{\text{Min}} \cap \mathcal{U}_{\text{Idem}} = \mathcal{U}_{I, G_c},$$

$$\mathcal{U}_{\text{Max}} \cap \mathcal{U}_{\text{Idem}} = \mathcal{U}_{I, G^d},$$

$$\mathcal{U}_{\text{Min}} \cap \mathcal{U}_{\text{Rep}} = \mathcal{U}_{\text{Max}} \cap \mathcal{U}_{\text{Rep}} = \mathcal{U}_{\text{Idem}} \cap \mathcal{U}_{\text{Rep}} = \emptyset,$$

gdzie

$$\mathcal{U}_{I, G_c} = \{U \in \mathcal{U}_{\text{Idem}} \mid g = g_c \text{ i } e \in (0, 1)\},$$

$$\mathcal{U}_{I, G^d} = \{U \in \mathcal{U}_{\text{Idem}} \mid g = g^d \text{ i } e \in (0, 1)\}.$$

5. Klasy implikacji rozmytych generowanych z uninorm

(U,N)-operacje oraz (U,N)-implikacje

Definicja 8. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *(U,N)-operacją*, jeśli istnieją taka uninorma U oraz negacja rozmyta N , że

$$I_{U,N}(x, y) = U(N(x), y), \quad x, y \in [0, 1].$$

5. Klasy implikacji rozmytych generowanych z uninorm

(U,N)-operacje oraz (U,N)-implikacje

Definicja 8. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy *(U,N)-operacją*, jeśli istnieją taka uninorma U oraz negacja rozmyta N , że

$$I_{U,N}(x, y) = U(N(x), y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Twierdzenie 10 (De Baets, Fodor (1999)). *Dla uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ następujące warunki są równoważne:*

- (i) *(U,N)-operacja $I_{U,N}$ jest implikacją rozmytą.*
- (ii) *U jest uninormą koniunktywną, czyli $U(0, 1) = U(1, 0) = 1$.*

5. Klasy implikacji rozmytych generowanych z uninorm

(U,N)-operacje oraz (U,N)-implikacje

Definicja 8. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **(U,N)-operacją**, jeśli istnieją taka uninorma U oraz negacja rozmyta N , że

$$I_{U,N}(x, y) = U(N(x), y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Twierdzenie 10 (De Baets, Fodor (1999)). *Dla uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ następujące warunki są równoważne:*

- (i) *(U,N)-operacja $I_{U,N}$ jest implikacją rozmytą.*
- (ii) *U jest uninormą koniunktywną, czyli $U(0, 1) = U(1, 0) = 1$.*

Tylko jeśli (U,N)-operacja jest implikacją rozmytą używamy terminologii (U,N)-implikacja.

M. Baczyński, B. Jayaram (2009): (U,N)-implications and their characterizations

Twierdzenie 11. *Dla funkcji $U: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ następujące warunki są równoważne:*

- (i) I jest (U,N) -implikacją generowaną z pewnej uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ oraz pewnej ciągłej negacji N .*
- (ii) I spełnia (I1), (I3), (EP) oraz funkcja $N_I^e(\cdot) = I(\cdot, e)$ jest ciągłą negacją dla pewnego $e \in (0, 1)$.*

Przykład 4. Rozważmy koniunktywną uninormę U_{LK} z klasy \mathcal{U}_{Max} generowaną przez trójkę $(T_{\text{LK}}, S_{\text{LK}}, 0.5)$, gdzie T_{LK} (S_{LK}) oznacza odpowiednio t-normę (t-konormę) Łukasiewicza. Wówczas

$$I_{U_{\text{LK}}, N_{\text{C}}}(x, y) = \begin{cases} \max(y - x + 0.5, 0), & \text{gdy } \max(1 - x, y) \leq 0.5, \\ \min(y - x + 0.5, 1), & \text{gdy } \min(1 - x, y) > 0.5, \\ I_{\text{KD}}(x, y), & \text{else,} \end{cases}$$

gdzie I_{KD} jest implikacją zdefiniowaną następująco:

$$I_{\text{KD}}(x, y) = \max(1 - x, y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Przykład 4. Rozważmy koniunktywną uninormę U_{LK} z klasy \mathcal{U}_{Max} generowaną przez trójkę $(T_{\text{LK}}, S_{\text{LK}}, 0.5)$, gdzie T_{LK} (S_{LK}) oznacza odpowiednio t-normę (t-konormę) Łukasiewicza. Wówczas

$$I_{U_{\text{LK}}, N_{\text{C}}}(x, y) = \begin{cases} \max(y - x + 0.5, 0), & \text{gdy } \max(1 - x, y) \leq 0.5, \\ \min(y - x + 0.5, 1), & \text{gdy } \min(1 - x, y) > 0.5, \\ I_{\text{KD}}(x, y), & \text{else,} \end{cases}$$

gdzie I_{KD} jest implikacją zdefiniowaną następująco:

$$I_{\text{KD}}(x, y) = \max(1 - x, y), \quad x, y \in [0, 1].$$

Przykład 5. Rozważmy koniunktywną uninormę U_{M} z klasy \mathcal{U}_{Max} generowaną przez trójkę $(T_{\text{M}}, S_{\text{M}}, 0.5)$, gdzie T_{M} (S_{M}) oznacza odpowiednio t-normę minimum (t-konormę maksimum). Zauważmy, że jednocześnie U_{M} jest uninormą idempotentną. Wówczas

$$I_{U_{\text{M}}, N_{\text{C}}}(x, y) = \begin{cases} \min(1 - x, y), & \text{gdy } \max(1 - x, y) \leq 0.5, \\ I_{\text{KD}}(x, y), & \text{else.} \end{cases}$$

RU-operacje oraz RU-implikacje

Definicja 9. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **RU-operacją** jeśli istnieje taka uninorma U , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid U(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (3)$$

Jeśli I jest RU-operacją generowaną z uninormy U , to wówczas oznaczamy ją symbolem I_U .

RU-operacje oraz RU-implikacje

Definicja 9. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **RU-operacją** jeśli istnieje taka uninorma U , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid U(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (3)$$

Jeśli I jest RU-operacją generowaną z uninormy U , to wówczas oznaczamy ją symbolem I_U .

Twierdzenie 12 (De Baets, Fodor 1999). *Dla uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ następujące warunki są równoważne:*

- (i) I_U jest implikacją rozmytą.
- (ii) Dla wszystkich $z \in [0, 1)$ zachodzi $U(0, z) = 0$.

RU-operacje oraz RU-implikacje

Definicja 9. Funkcję $I: [0, 1]^2 \rightarrow [0, 1]$ nazywamy **RU-operacją** jeśli istnieje taka uninorma U , że

$$I(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] \mid U(x, t) \leq y\}, \quad x, y \in [0, 1]. \quad (3)$$

Jeśli I jest RU-operacją generowaną z uninormy U , to wówczas oznaczamy ją symbolem I_U .

Twierdzenie 12 (De Baets, Fodor 1999). *Dla uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ następujące warunki są równoważne:*

- (i) I_U jest implikacją rozmytą.
- (ii) Dla wszystkich $z \in [0, 1)$ zachodzi $U(0, z) = 0$.

Tylko jeśli RU-operacja jest implikacją rozmytą używamy terminologii **RU-implikacja**.

RU-implikacje z uninorm w klasie \mathcal{U}_{Min}

Twierdzenie 13 (De Baets, Fodor (1999)). *Jeśli $U_{T,S,e}^c \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$, to RU-implikacja generowana z U jest dana wzorem*

$$I_{U_{T,S,e}^c}(x, y) = \begin{cases} e \cdot I_T\left(\frac{x}{e}, \frac{y}{e}\right), & \text{gdy } x, y \in [0, e) \text{ i } x > y, \\ e + (1 - e) \cdot I_S\left(\frac{x-e}{1-e}, \frac{y-e}{1-e}\right), & \text{gdy } x, y \in [e, 1] \text{ i } x \leq y, \\ e, & \text{gdy } x, y \in [e, 1] \text{ i } x > y, \\ I_{\text{GD}}(x, y), & \text{else,} \end{cases}$$

dla $x, y \in [0, 1]$, gdzie $I_S(x, y) = \sup\{t \in [0, 1] : S(x, t) \leq y\}$ oznacza residuum t -konormy S oraz I_{GD} jest implikacją Gödla daną wzorem:

$$I_{\text{GD}}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x \leq y \\ y, & \text{gdy } x > y \end{cases}, \quad x, y \in [0, 1].$$

Przykład 6. Rozważmy koniunktywną uninormę $U_{\text{LK}} = (T_{\text{LK}}, S_{\text{LK}}, 0.5) \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$. Wówczas

$$I_{U_{\text{LK}}}(x, y) = \begin{cases} 0.5 + y - x, & \text{gdy } (x, y \in [0, 0.5) \text{ i } y < x) \\ & \text{lub } (x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y > x), \\ 0.5, & \text{gdy } x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y \leq x, \\ I_{\text{GD}}(x, y), & \text{else.} \end{cases}$$

Przykład 6. Rozważmy koniunktywną uninormę $U_{\text{LK}} = (T_{\text{LK}}, S_{\text{LK}}, 0.5) \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$. Wówczas

$$I_{U_{\text{LK}}}(x, y) = \begin{cases} 0.5 + y - x, & \text{gdy } (x, y \in [0, 0.5) \text{ i } y < x) \\ & \text{lub } (x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y > x), \\ 0.5, & \text{gdy } x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y \leq x, \\ I_{\text{GD}}(x, y), & \text{else.} \end{cases}$$

Przykład 7. Rozważmy koniunktywną uninormę $U_{\text{M}} = (T_{\text{M}}, S_{\text{M}}, 0.5) \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$. Wówczas

$$I_{U_{\text{M}}}(x, y) = \begin{cases} y, & \text{gdy } x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y > x, \\ 0.5, & \text{gdy } x, y \in [0.5, 1] \text{ i } y \leq x, \\ I_{\text{GD}}(x, y), & \text{else.} \end{cases}$$

RU-implikacje z uninorm idempotentnych

Twierdzenie 14 (Ruiz, Torrens (2004)). *Jeśli $U \in \mathcal{U}_{\text{Idem}}$ posiada generator g taki, że $g(0) = 1$, to RU-implikacja generowana z U jest dana wzorem*

$$I_U(x, y) = \begin{cases} \max(g(x), y), & \text{gdy } x \leq y, \\ \min(g(x), y), & \text{gdy } x > y, \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

RU-implikacje z uninorm idempotentnych

Twierdzenie 14 (Ruiz, Torrens (2004)). *Jeśli $U \in \mathcal{U}_{\text{Idem}}$ posiada generator g taki, że $g(0) = 1$, to RU-implikacja generowana z U jest dana wzorem*

$$I_U(x, y) = \begin{cases} \max(g(x), y), & \text{gdy } x \leq y, \\ \min(g(x), y), & \text{gdy } x > y, \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

Przykład 8. Rozważmy uninormę idempotentną $U_{\text{YR}}^{c,e} \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$ podaną w przykładzie 2. Wówczas

$$I_{U_{\text{YR}}^{c,e}}(x, y) = \begin{cases} y, & \text{gdy } (y < x \text{ i } y \leq e) \text{ lub } (y \geq x \text{ i } x \geq e), \\ e, & \text{gdy } y < x \text{ i } y > e, \\ 1, & \text{else.} \end{cases}, \quad x, y \in [0, 1].$$

RU-implikacje z uninorm reprezentatywnych

Twierdzenie 15 (De Baets, Fodor (1999)). *Jeśli $U_h \in \mathcal{U}_{\text{Rep}}$, to*

$$I_{U_h}(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 0), (1, 1)\}, \\ h^{-1}(h(y) - h(x)), & \text{else,} \end{cases}$$

dla wszystkich $x, y \in [0, 1]$.

6. PRZEKROJE POWYŻSZYCH KLAS

M. Baczyński, B. Jayaram (2010): Intersections between some families of (U,N)- and RU-implications

Wprowadźmy oznaczenia:

- $\mathbb{I}_{U,N}$ – rodzina wszystkich (U,N)-implikacji
- \mathbb{I}_{U,N_C} – rodzina wszystkich (U,N)-implikacji otrzymanych z ciągłych negacji
- \mathbb{I}_{U_M} – rodzina wszystkich RU-implikacji otrzymanych z uninorm z klasy \mathcal{U}_{Min}
- \mathbb{I}_{U_I} – rodzina wszystkich RU-implikacji otrzymanych z uninorm z klasy $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$.
- \mathbb{I}_{U_R} – rodzina wszystkich RU-implikacji otrzymanych z uninorm z klasy \mathcal{U}_{Rep}

Przekrój między $\mathbb{I}_{U,N}$ oraz \mathbb{I}_{U_M}

Lemat 1. *Jeśli $I_{U,N}$ jest (U,N) -operacją otrzymaną z uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ oraz negacji N , to $N_{I_{U,N}}^e = N$.*

Przekrój między $\mathbb{I}_{U,N}$ oraz \mathbb{I}_{U_M}

Lemat 1. *Jeśli $I_{U,N}$ jest (U,N) -operacją otrzymaną z uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ oraz negacji N , to $N_{I_{U,N}}^e = N$.*

Lemat 2. *Jeśli $U \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$ z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$, to naturalna negacja I_U względem e jest funkcją dana wzorem*

$$N_{I_U}^e(x) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x \in [0, e), \\ e, & \text{gdy } x \in [e, 1], \end{cases}$$

która nie jest implikacją rozmytą.

Przekrój między $\mathbb{I}_{U,N}$ oraz \mathbb{I}_{U_M}

Lemat 1. *Jeśli $I_{U,N}$ jest (U,N) -operacją otrzymaną z uninormy U z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$ oraz negacji N , to $N_{I_{U,N}}^e = N$.*

Lemat 2. *Jeśli $U \in \mathcal{U}_{\text{Min}}$ z elementem neutralnym $e \in (0, 1)$, to naturalna negacja I_U względem e jest funkcją dana wzorem*

$$N_{I_U}^e(x) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } x \in [0, e), \\ e, & \text{gdy } x \in [e, 1], \end{cases}$$

która nie jest implikacją rozmytą.

Wobec powyższego otrzymujemy

$$\mathbb{I}_{U,N} \cap \mathbb{I}_{U_M} = \emptyset.$$

Przekrój pomiędzy $\mathbb{I}_{U,N}$ oraz $\mathbb{I}_{U,R}$

Lemat 3. Niech U_h będzie reprezentatywną uninormą z addytywnym generatorem h . Wówczas RU -implikacja I_{U_h} jest również (U,N) -implikacją otrzymaną z alternatywnej i reprezentatywnej uninormy U_h^d danej wzorem

$$U_h^d(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ U_h(x, y), & \text{else,} \end{cases} \quad x, y \in [0, 1],$$

i jej naturalnej negacji N_{U_h} , czyli $I_{U_h} = I_{U_h^d, N_{U_h}}$.

Przekrój pomiędzy $\mathbb{I}_{U,N}$ oraz \mathbb{I}_{U_R}

Lemat 3. Niech U_h będzie reprezentatywną uninormą z addytywnym generatorem h . Wówczas RU -implikacja I_{U_h} jest również (U,N) -implikacją otrzymaną z alternatywnej i reprezentatywnej uninormy U_h^d danej wzorem

$$U_h^d(x, y) = \begin{cases} 1, & \text{gdy } (x, y) \in \{(0, 1), (1, 0)\}, \\ U_h(x, y), & \text{else,} \end{cases} \quad x, y \in [0, 1],$$

i jej naturalnej negacji N_{U_h} , czyli $I_{U_h} = I_{U_h^d, N_{U_h}}$.

Oznaczmy

- $\mathbb{I}_{U_R^d, N_{U_R}}$ – rodzina wszystkich (U,N) -implikacji otrzymanych z alternatywnych i reprezentatywnych uninorm oraz ich silnych naturalnych negacji

Powyższy wynik można zapisać następująco:

$$\begin{aligned} \mathbb{I}_{U,N} \cap \mathbb{I}_{U_R} &= \mathbb{I}_{U_R^d, N_{U_R}}, \\ \mathbb{I}_{U_R} &= \mathbb{I}_{U_R^d, N_{U_R}} \subsetneq \mathbb{I}_{U, N_C} \subsetneq \mathbb{I}_{U,N}. \end{aligned}$$

Twierdzenie 16. Niech U_I będzie uninormą idempotentną generowaną z ciągłej funkcji g , N negacją rozmytą oraz U uninormą. Wówczas następujące warunki są równoważne:

(i) RU -implikacja I_{U_I} jest również (U,N) -implikacją $I_{U,N}$.

(ii) $g = N$ jest negacją silną oraz U jest dane wzorem

$$U(x, y) = \begin{cases} U_I(x, y), & \text{gdy } y \neq g(x), \\ \max(x, y), & \text{gdy } y = g(x), \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

Twierdzenie 16. Niech U_I będzie uninormą idempotentną generowaną z ciągłej funkcji g , N negacją rozmytą oraz U uninormą. Wówczas następujące warunki są równoważne:

(i) RU -implikacja I_{U_I} jest również (U,N) -implikacją $I_{U,N}$.

(ii) $g = N$ jest negacją silną oraz U jest dane wzorem

$$U(x, y) = \begin{cases} U_I(x, y), & \text{gdy } y \neq g(x), \\ \max(x, y), & \text{gdy } y = g(x), \end{cases} \quad x, y \in [0, 1].$$

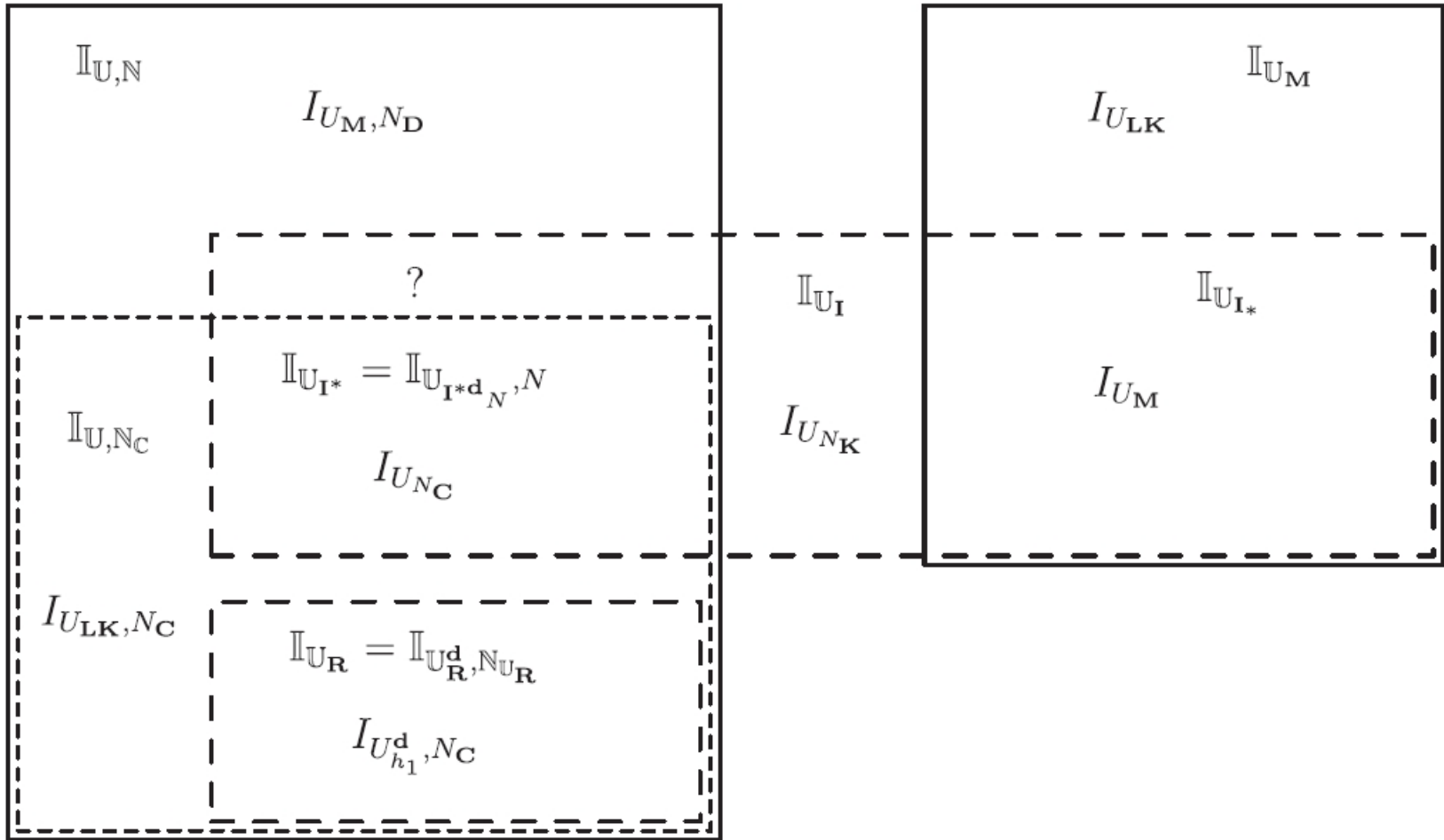
Wniosek 1. Niech N będzie negacją silną i niech U będzie alternatywną prawostronnie ciągłą uninormą idempotentną otrzymaną z N . Wówczas odpowiadające (U,N) - oraz RU -implikacje są identyczne, czyli $I_{U,N} = I_U$.

Oznaczmy

- $\mathbb{I}_{U_I^*}$ – rodzina wszystkich RU -implikacji otrzymanych z uninorm z klasy $\mathcal{U}_{\text{Idem}}$, których generator jest negacją silną.
- $\mathbb{I}_{U_I^*d_N,N}$ – rodzina wszystkich (U,N) -implikacji otrzymanych z uninorm prawostronnie ciągłych i idempotentnych, których generator g jest silną negacją, oraz tej negacji N .

Korzystając z tej notacji, otrzymane wyniki można zobrazować następująco:

$$\mathbb{I}_{U_I} \cap \mathbb{I}_{U,N_C} = \mathbb{I}_{U_I^*} = \mathbb{I}_{U_I^*d_N,N}.$$



DZIĘKUJĘ ZA UWAGĘ!!!