

~~MATEMATYKA~~ MATEMATYKA STOSOWANA
MECHATRONIKA

RACHUNEK RÓŻNICZKOWY W PRZESTRZENIACH $\mathbb{R}^n$

Pojęcia różniczek (oraz pochodnej) pojmaito się już w pierwszym semestrze. Teraz będziemy rozważali te same pojęcia, ale dla przestrzeni wielowymiarowych $\mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$). Definicje różniczek będą takie same, ale tutaj przyjrzymy się jej dużo bardziej dokładnie.

Dany jest otwarty ^{patrz wyżej (w ramce)} zbiór $U \subset \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$), $p_0 \in U$ oraz odwzorowanie $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($m \in \mathbb{N}$). Mówimy, że odwzorowanie f jest różniczkowalne w punkcie p_0 , jeśli istnieje odwzorowanie liniowe $df_{p_0} f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ takie, że

$$\lim_{p \rightarrow p_0} \frac{f(p) - f(p_0) - df_{p_0} f(p - p_0)}{\|p - p_0\|} = 0 \quad (\square)$$

Odwzorowanie $df_{p_0} f$ nazywamy wówczas różniczką odwzorowania f w punkcie p_0 .

Wypowiedzmy:

$$- \|a\| = \|(a_1, \dots, a_n)\| = \sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}$$

- $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ nazywamy odwzorowaniem liniowym, gdy istnieje macierz A o m -wierszach i n -kolumnach taka, że

$$T(x) = Ax$$

Oznacza to, że

$$df_{p_0} f(h) = A \cdot h$$

U jest zbiorem otwartym, tzn.

$$\bigwedge_{x \in U} \bigvee_{r > 0} K(x, r) \subset U$$

$$\{y: \|x - y\| < r\} \subset U$$

{ czyżby istniał jest w jaki sposób otrzymać macierz A ? }

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Gdy } m=n=1, \text{ to } f: (a,b) \rightarrow \mathbb{R} \text{ oraz} \\ d_{p_0} f(h) = f'(p_0) \cdot h \\ \text{(patrz 1 semestr)} \end{array} \right\}$$

Formuła (□) możemy zapisać równocześnie w postaci:

$$f(p) - f(p_0) - d_{p_0} f(p - p_0) = r(p, p_0),$$

gdzie

$$\lim_{p \rightarrow p_0} \frac{r(p, p_0)}{\|p - p_0\|} = 0$$

Lub inaczej (biorąc $h = p - p_0$)

$$f(p_0 + h) - f(p_0) = d_{p_0} f(h) + r(p_0 + h, p_0)$$

gdzie

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{r(p_0 + h, p_0)}{\|h\|} = 0$$

Przykład

- $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $f(x) = 3x + 5$

$$f(p_0 + h) - f(p_0) = (3(p_0 + h) + 5) - (3p_0 + 5) = 3h$$

$$\text{wtedy } d_{p_0} f(h) = 3h$$

$$r(p_0 + h, p_0) = 0$$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$f(x, y) = (2x + 3y)$$

$$p_0 = (7, 6)$$

$$h = (h_1, h_2)$$

$$f(p_0 + h) - f(p_0) = f(7 + h_1, 6 + h_2) - f(7, 6) =$$

$$= (2(7 + h_1), 3(6 + h_2)) - (14, 18) =$$

$$= (14 + 2h_1, 18 + 3h_2) - (14, 18) = (2h_1, 3h_2)$$

$$\text{Wtedy } d_{p_0} f(h_1, h_2) = (2h_1, 3h_2) = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y) = 4x + 6y + 8$$

$$p_0 = (2, 3)$$

$$h = (h_1, h_2)$$

$$f(p_0 + h) - f(p_0) = f(2 + h_1, 3 + h_2) - f(2, 3) = [4(2 + h_1) + 6(3 + h_2) + 8] - [4 \cdot 2 + 6 \cdot 3 + 8] = 4h_1 + 6h_2$$

$$\text{Wtedy } d_{p_0} f(h_1, h_2) = 4h_1 + 6h_2 = [4, 6] \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix}$$

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y) = xy$$

$$p_0 = (1, 2)$$

$$h = (h_1, h_2)$$

(3)

$$f(p_0+h) - f(p_0) = f(1+h_1, 2+h_2) - f(1,2) = (1+h_1)(2+h_2) - 2 =$$

$$= 2h_1 + h_2 + h_1h_2$$

Wtedy $df_{p_0}(h_1, h_2) = 2h_1 + h_2$

$$r(p_0+h, p_0) = h_1h_2$$

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h_1 \rightarrow 0 \\ h_2 \rightarrow 0}} \frac{h_1h_2}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = 0$$

Twierdzenie

Każde skończone wznicowanie w punkcie jest ciągłe w tym punkcie.

Dowodzić jest łatwy, ale pamiętaj

(ale dla formułki wpisać go tu)

Niech f będzie wznicowaniem w punkcie p_0 . Wtedy

$$\lim_{h \rightarrow 0} (df_{p_0}(h)) = \lim_{h \rightarrow 0} (Ah) = 0$$

czyli

$$\lim_{h \rightarrow 0} r(p_0+h, p_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \left(\underbrace{\frac{r(p_0+h, p_0)}{\|h\|}}_{\downarrow 0} \cdot \underbrace{\|h\|}_{\downarrow 0} \right) = 0$$

Stąd

$$\lim_{h \rightarrow 0} (f(p_0+h) - f(p_0)) = \lim_{h \rightarrow 0} (df_{p_0}(h) + r(p_0+h, p_0)) = 0$$

czyli

$$\lim_{h \rightarrow 0} f(p_0+h) = f(p_0)$$

co dowodzi ciągłości f w punkcie p_0

Pochodne czystowe

Niech $U \subset \mathbb{R}^n$ będzie zbiorem otwartym, a p_0 ustalonym punktem zbioru U .
Mówiąc, że odzwonienie $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ma w punkcie p_0 pochodną w kierunku
wektora $a \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, jeśli istnieje granica

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(p_0 + at) - f(p_0)}{t}$$

Granicę tę oznaczamy symbolem $f'_a(p_0)$.

Twierdzenie

Jeśli $U \subset \mathbb{R}^n$ jest zbiorem otwartym, $p_0 \in U$, a odzwonienie $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ jest
wzmiulikowuie w punkcie p_0 , to istnieje pochodna odzwonienia f w każdym kierunku
oraz dla dowolnego wektora $a \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ zachodzi równość

$$f'_a(p_0) = d_{p_0} f(a)$$

Przykład (pokazuje, że twierdzenie odwrotne jest nieprawdziwe)

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y}{x^6 + y^2} & \text{dla } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{dla } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Pokażemy, że funkcja f ma w punkcie $p_0 = (0, 0)$ pochodną w każdym kierunku. Ustawmy
wektor $a = (a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0, 0\}$. Wtedy

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(p_0 + ta) - f(p_0)}{t} &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(ta_1, ta_2) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{(ta_1)^3 (ta_2)}{(ta_1)^6 + (ta_2)^2} - 0}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t^4 a_1^3 a_2}{t^3 (t^4 a_1^6 + a_2^2)} = \lim_{t \rightarrow 0} \left(t \cdot \frac{a_1^3 a_2}{t^4 a_1^6 + a_2^2} \right) = 0 \end{aligned}$$

$$\text{Skąd } f'_a(0, 0) = 0.$$

(5)

Założmy, że funkcja f ma wartość w punkcie $(0,0)$. Wtedy musiałaby być w punkcie $(0,0)$ ciągła. Pokażemy, że tak nie jest. Niech $y = \alpha x^3$ dla pewnego $\alpha \neq 0$. Wtedy

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0} f(x, y) &= \lim_{x \rightarrow 0} f(x, \alpha x^3) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^3 - \alpha x^3}{x^6 + (\alpha x^3)^2} = \\ &= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\alpha x^6}{x^6 + \alpha^2 x^6} = \frac{\alpha}{1 + \alpha^2} \end{aligned}$$

Ale gdyby f była ciągła, to $\lim_{x \rightarrow 0} f(x, \alpha x^3) = f(0,0) = 0$. Otrzymujemy sprzeczność, zatem f nie jest ciągła, więc nie jest różniczkowalna w punkcie $(0,0)$.

Przykład ten pokazuje również, że funkcja może mieć pochodną kierunkową (nawet we wszystkich kierunkach) w pewnym punkcie, ale nie być w tym punkcie ciągła.

Niech $(e_1, \dots, e_n)$ będą wektorem bazy przestrzeni $\mathbb{R}^n$, tzn.

$$e_i = (0, \dots, 0, \underset{\substack{\uparrow \\ i\text{-ta pozycja}}}{1}, 0, \dots, 0)$$

$$e_1 = (1, 0, 0, \dots, 0)$$

$$e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0)$$

$$e_3 = (0, 0, 1, 0, \dots, 0)$$

oraz $p = (x_1, \dots, x_n) \in U$, gdzie U jest zbiorem otwartym, $U \subseteq \mathbb{R}^n$, a

a $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ będzie funkcją o składnikach $f_1, \dots, f_m$, tzn.

$$f = (f_1, \dots, f_m), \quad f_k: U \rightarrow \mathbb{R}, \quad k \in \{1, \dots, m\}$$

wtedy (dla $k \in \{1, \dots, m\}, i \in \{1, \dots, n\}$)

$$\frac{\partial f_k}{\partial x_i}(p) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f_k(x_1, \dots, x_{i-1}, x_i + t, x_{i+1}, \dots, x_n) - f_k(x_1, \dots, x_n)}{t}$$

Jeśli powyższe granice istnieją, to nazywamy je pochodną cząstkową funkcji f_k w kierunku wektora e_i (względem zmiennej x_i)

Oczywiste pochodne występują też pochodne krzyżowe!

W szczególności, gdy $n=1$, to

$$f'_{e_i}(p) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(p), \quad i \in \{1, \dots, n\}$$

Przykład

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y, z) = x^2 y z + 2z^2$$

Mamy:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t, y, z) - f(x, y, z)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{((x+t)^2 y z + 2z^2) - (x^2 y z + 2z^2)}{t} = \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2xyzt + t^2 y z}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} (2xyz + tyz) = 2xyz \end{aligned}$$

Popatrzmy na przykład więcej. Weźmy funkcję $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ daną wzorem

$$g(x) = f(x, y, z) = x^2 y z + 2z^2$$

Policzmy jej pochodną (wtedy y i z traktujemy jako parametry - stałe)

$$g'(x) = 2xyz + 0 = 2xyz$$

Odpowiedź ten sam wynik, hm.

$$g'(x) = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z).$$

Podobnie będzie dla wszystkich y i z .

Twierdzenie

Niech $U \subseteq \mathbb{R}^n$ będzie zbiorem otwartym i założymy, że odwzorowanie $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ jest różniczkowalne w punkcie $p = (x_1, \dots, x_n) \in U$. Jeśli $f = (f_1, \dots, f_m)$, to dla dowolnego $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$ zachodzi wzór:

$$(A) \quad d_p f(h) = \underbrace{\begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(p) & \frac{\partial f_1}{\partial x_2}(p) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(p) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1}(p) & \frac{\partial f_2}{\partial x_2}(p) & \dots & \frac{\partial f_2}{\partial x_n}(p) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(p) & \frac{\partial f_m}{\partial x_2}(p) & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(p) \end{bmatrix}}_{f'(p)} \begin{bmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_n \end{bmatrix}$$

Doświadczenie pomijamy

Jeśli $m=1$, to powyższe wyrażenie jest wektorem. Wektor ten nazywamy gradientem funkcji f w punkcie p i oznacza

$$\nabla f(p) = \text{grad } f(p) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(p), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(p) \right)$$

Jeśli $m=n$ (tzn. odwz. jest kwadratowe), to wyznacznik macierzy nazywamy jacobianem odwzorowania f w punkcie p .

$$J(p) = \det f'(p)$$

Twierdzenie

Jeśli $U \subseteq \mathbb{R}^n$ jest zbiorem otwartym, a odwzorowanie $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ma w punkcie $p_0 \in U$ ciągłe pochodne cząstkowe, to f ma w punkcie p_0 wzruszalność i zachodzi wzór (A).

Przykład (rozpatrywaj funkcję z własnego przykładu, żeby pokazać, że wychodzi to samo)

• $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$f(x, y) = (2x, 3y)$$

$$f_1(x, y) = 2x$$

$$f_2(x, y) = 3y$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial x} = 2$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y} = 3$$

Zatem:

$$d_p f(h_1, h_2) = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = 2h_1 + 3h_2$$

• $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = xy$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = y$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x$$

Zatem

$$d_p f(h_1, h_2) = \begin{bmatrix} y & x \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = yh_1 + xh_2$$

dla $p = (1, 2)$ mamy

$$d_{(1,2)} f(h_1, h_2) = 2h_1 + h_2$$

Formuła prawa różniczkowania (kilka twierdzeń dotyczących własności różniczek)

→ Jak braćmi czerpać to pominąć!

Twierdzenie 1

Załóżmy, że $U \subset \mathbb{R}^n$ jest zbiorem otwartym, $p_0 \in U$ oraz odwzorowania $f, g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ są różniczkowalne w punkcie p_0 . Wówczas, dla dowolnych $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, odwzorowanie

$$\alpha f + \beta g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$$

jest różniczkowalne w punkcie p_0 oraz

$$d_{p_0}(\alpha f + \beta g) = \alpha d_{p_0} f + \beta d_{p_0} g$$

Twierdzenie 2

Załóżmy, że $U \subset \mathbb{R}^n$, $V \subset \mathbb{R}^m$ są zbiorami otwartymi i niepustymi, $g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ jest odwzorowaniem różniczkowalnym w punkcie $p_0 \in U$ i $g(U) \subseteq V$, a $f: V \rightarrow \mathbb{R}^k$ jest odwzorowaniem różniczkowalnym w punkcie $g(p_0)$. Wówczas odwzorowanie $f \circ g: U \rightarrow \mathbb{R}^k$ jest różniczkowalne w punkcie p_0 oraz

$$d_{p_0}(f \circ g) = (d_{g(p_0)} f) \circ d_{p_0} g$$

Dośady powyższych twierdzeń potrzebujemy, co nam się potrzebuje (nie są trudne, ale może je pominąć)

Przykład (Ośrodek berze wględy i błąd wględy pomiaru)

Rozpatrujemy pewne wielkości fizyczne $x_1, \dots, x_n$. Ich pomiary obarczone są błędami odpowiednio $\Delta x_1, \dots, \Delta x_n$.

Jeżeli f jest funkcją powyższych wielkości fizycznych, to jej wartość w punkcie $(x_1, \dots, x_n)$ obarczona jest również błędem - Δf .

Wtedy $|\Delta f| = |f(\hat{x}_1 + \Delta x_1, \dots, \hat{x}_n + \Delta x_n) - f(\hat{x}_1, \dots, \hat{x}_n)|$

Ziel: funkcja f jest szacowana w punkcie $(x_1, \dots, x_n) = p_0$, to możemy pisać

$$|\Delta f| \approx |d_{p_0} f| = \left| \frac{\partial f}{\partial x_1}(p_0) \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(p_0) \Delta x_n \right| \leq$$

$$\leq \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0) \right| \cdot |\Delta x_i|$$

Gdyby $\delta_i \geq 0$ były maksymalnym błędem bezwzględym pomiaru wielkości x_i , to

$$|\Delta x_i| \leq \delta_i, \quad i \in \{1, \dots, n\}$$

Wtedy

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0) \right| \delta_i$$

możemy maksymalnym błędem bezwzględym pomiaru $f(p_0)$, a także

$$\frac{\Delta f}{|f(p_0)|}$$

możemy błędem względnym pomiaru $f(p_0)$.

Parne operatory wektora (line'lyha ligure) WAZNE!

(a) Dywergencja (rozkład, źródła)

$$f: U \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad U \subseteq \mathbb{R}^3 \quad f = (f_1, f_2, f_3)$$

$$\operatorname{div}(f) = \frac{\partial f_1}{\partial x_1} + \frac{\partial f_2}{\partial x_2} + \frac{\partial f_3}{\partial x_3}$$

Można zdefiniować dywergencję ogólniej:

$$U \subseteq \mathbb{R}^n, \quad f: U \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad f = (f_1, \dots, f_n)$$

$$\operatorname{div} f = \frac{\partial f_1}{\partial x_1} + \dots + \frac{\partial f_n}{\partial x_n}$$

Ważne! $\operatorname{div} f = \nabla \cdot f$

(b) Rotacja (wirrowosc)

$$f: U \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad U \subseteq \mathbb{R}^3, \quad f = (f_1, f_2, f_3)$$

$$\text{rot } f = \text{curl } f = \left(\frac{\partial f_3}{\partial x_2} - \frac{\partial f_2}{\partial x_3}, \frac{\partial f_1}{\partial x_3} - \frac{\partial f_3}{\partial x_1}, \frac{\partial f_2}{\partial x_1} - \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \right)$$

$$= \det \begin{bmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{bmatrix}$$

$$i = (1, 0, 0)$$

$$j = (0, 1, 0)$$

$$k = (0, 0, 1)$$

Wzrost

$$\text{rot } f = \nabla \times f$$

Przykład

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$f(x, y, z) = (2x + y, 3x + yz, 5z + 2x + 7)$$

$$f_1(x, y, z) = 2x + y$$

$$f_2(x, y, z) = 3x + yz$$

$$f_3(x, y, z) = 2x + 5z + 7$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial x} = 2$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial x} = 3$$

$$\frac{\partial f_3}{\partial x} = 2$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y} = 1$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y} = z$$

$$\frac{\partial f_3}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial z} = 0$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial z} = y$$

$$\frac{\partial f_3}{\partial z} = 5$$

Wtedy

$$\operatorname{div} f = \frac{\partial f_1}{\partial x} + \frac{\partial f_2}{\partial y} + \frac{\partial f_3}{\partial z} = 2 + 2 + 5 = 2 + 7$$

Np.

$$\operatorname{div} f(3, 5, 7) = 2 + 7 = 14$$

Podobnie

$$\operatorname{rot} f = (0 - y, 0 - 2, 3 - 1) = (-y, -2, 2)$$

Np.

$$\operatorname{rot} f(3, 5, 7) = (-5, -2, 2)$$

Pochodne cząstkowe wyższych rzędów

Przykład

$$f(x, y) = 8x^6y + 15x^5 + 2y^3$$

Wtedy

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 48x^5y + 75x^4$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 8x^6 + 6y^2$$

Ale $\frac{\partial f}{\partial x}$ i $\frac{\partial f}{\partial y}$ są funkcjami zmiennych x i y . Możemy dla nich również policzyć pochodne cząstkowe

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial x} (48x^5y + 75x^4) = 240x^4y + 300x^3$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial y} (48x^5y + 75x^4) = 48x^5$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial x} (8x^6 + 16y^7) = 48x^5$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial y} (8x^6 + 16y^7) = 112y^6$$

Pomijając pochodne są to pochodne drugiego rzędu. Z nich możemy wyznaczyć kolejne pochodne (jeżeli się będzie dało), itd.

Wprowadzamy oznaczenia

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

Pochodne cząstkowe względem różnych zmiennych nierzeczywiście pochodnymi mieszczonymi.

Mozna (anglijsko pytać) zauważyć, że pochodne mieszane drugiego rzędu mogą utworzyć się

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}.$$

Nie jest tak zawsze, ale powyższe twierdzenie mówi kiedy to utworzyć się będzie.

Twierdzenie

Jeżeli $U \subseteq \mathbb{R}^n$ jest zbiorem otwartym i niepustym, a funkcja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ma w zbiorze U pochodne mieszane $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ ($i, j \in \{1, \dots, n\}, i \neq j$) oraz są one ciągłe w punkcie $p_0 \in U$, to

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(p_0)$$

Dowód jest trudniejszy, więc go pomijamy.

Ekstremum funkcji wielu zmiennych

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ niepusty zbiór otwarty, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$.

Mówimy, że f ma w punkcie $p_0 \in U$ maksimum (minimum) lokalne, jeśli istnieje

domena $U_{p_0} \subseteq U$ punktu p_0 takie, że dla $p \in U_{p_0}$ mamy $f(p) \leq f(p_0)$ ($f(p) \geq f(p_0)$) ← przypominanie

Podamy teraz warunek konieczny istnienia ekstremum lokalnego (jest on analogiczny do odpowiedniego twierdzenia dla funkcji jednej zmiennej).

Twierdzenie (warunek konieczny istnienia ekstremum)

Jeśli $U \subseteq \mathbb{R}^n$ jest niepustym zbiorem otwartym, a $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ma w punkcie $p_0 \in U$ ekstremum lokalne i f jest różniczkowalna w punkcie p_0 , to dla każdego $i \in \{1, \dots, n\}$ mamy

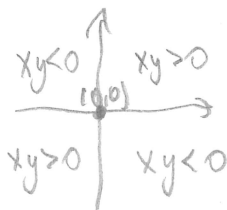
$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0) = 0.$$

Jest to tylko warunek konieczny - nie wystarczający. Wystarczy wziąć funkcję

$$f(x, y) = xy$$

Wtedy $\frac{\partial f}{\partial x} = y$ $\frac{\partial f}{\partial y} = x$

Dla punktu $(0, 0)$ mamy $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial y} = 0$, jednak punkt $(0, 0)$ nie jest ekstremum lokalnym, bo w I i III ćwiartce międzywspółnych $f(x, y) > 0$, a w II i IV ćwiartce mamy, że $f(x, y) < 0$.



Podamy teraz twierdzenie, które podaje warunek wystarczający istnienia ekstremum (będzie on analogiczny do twierdzenia dla funkcji jednej zmiennej).

Twierdzenie (warunek wystarczający istnienia ekstremum) $\leftarrow$ w przypadku belki nasa pomied!
 Załóżmy, że $U \subset \mathbb{R}^n$ jest niepustym zbiorem otwartym, $p_0 \in U$ oraz

(a) funkcja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ma w pewnym otoczeniu punktu p_0 użyte pochodne wyższego rzędu

(b) $\frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0) = 0$ dla $i \in \{1, \dots, n\}$

Jeśli dla dowolnych $(h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ zachodzi nierówność

$$\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j > 0,$$

to f ma w punkcie p_0 minimum lokalne

Jeśli dla dowolnych $(h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ zachodzi nierówność

$$\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j < 0,$$

to f ma w punkcie p_0 maksimum lokalne.

Jeśli istnieją wektory $h = (h_1, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ i $k = (k_1, \dots, k_n) \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\}$ takie, że $p_0 + h, p_0 + k \in U$ oraz

$$\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j > 0 \quad \text{ i } \quad \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) k_i k_j < 0$$

to f w punkcie p_0 nie ma ekstremum lokalnego.

Twierdzenie to jest bardzo nieograniczone w użyciu i w praktyce, bo sprawdzenie znaku powyższych sum jest bardzo trudne. Podamy teraz inny warunek wystarczający, który daje możliwość badania czy funkcja ma w punkcie ekstremum lokalne (i podobnie które ekstremum w tym punkcie jest przegięte)

Niech

$$W(p_0) = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(p_0) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(p_0) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(p_0) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n}(p_0) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2}(p_0) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}(p_0) \end{pmatrix}$$

głaz

$$\Delta_i(p_0) = \det \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(p_0) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_i}(p_0) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_1}(p_0) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}(p_0) \end{bmatrix}$$

cygl:

$$\Delta_1(p_0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(p_0)$$

$$\Delta_2(p_0) = \det \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(p_0) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(p_0) \end{bmatrix}$$

$\vdots$

$$\Delta_n(p_0) = W(p_0)$$

Twierdzenie (warunki wystarczające istnienia ekstremum) $\rightarrow$ Natwierdzenie

Zakładając spełnione są założenia (a) i (b) o poprzednim twierdzeniu. Jeśli dla każdego $i \in \{1, \dots, n\}$ mamy

$$\Delta_i(p_0) > 0,$$

to f ma w punkcie p_0 minimum lokalne.

Jeśli dla każdego $i \in \{1, \dots, n\}$ mamy

$$(-1)^i \Delta_i(p_0) > 0,$$

to w punkcie p_0 funkcja f ma maksimum lokalne.

Dla $n=2$ powyższe twierdzenie przyjmie swojszy postać (podane jest, że często pojawia się w zadaniach):

Twierdzenie

Załóżmy, że spełnione są założenia (a) i (b) z poprzedniego twierdzenia. Niech

$$W(p_0) = \det \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(p_0) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(p_0) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(p_0) \end{bmatrix}$$

Gdy $W(p_0) > 0$, to f ma w punkcie p_0 ekstremum lokalne:

(i) maksimum, gdy $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(p_0) < 0$

(ii) minimum, gdy $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(p_0) > 0$

Jeśli $W(p_0) < 0$, to f nie ma w punkcie p_0 ekstremum lokalnego.

Uwaga: W powyższym twierdzeniu ma ona przypadki, gdy $W(p_0) = 0$. To twierdzenie nie rozstrzyga w tym przypadku.

Podane teraz zadanie pyta o znajdowanie ekstremów lokalnych:

Pytanie

~~f~~ $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = 6xy - x^3 - y^3$$

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 6y - 3x^2 = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 6x - 3y^2 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x^2 = 2y \rightarrow y = \frac{1}{2}x^2 \\ y^2 = 2x \end{cases}$$

$$\left(\frac{1}{2}x^2\right)^2 = 2x$$

$$\frac{1}{4}x^4 = 2x$$

$$x^4 = 8x$$

$$\begin{aligned} x^3 &= 8 & \vee & x=0 \\ x &= 2 & \vee & x=0 \end{aligned}$$

$$x=0 \Rightarrow y=0$$

$$x=2 \Rightarrow y = \frac{1}{2} \cdot 2^2 = 2$$

Rozpatujemy dwa punkty $(0,0)$ i $(2,2)$.

$$w \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = -6x$$

$$\frac{\partial^4}{\partial x \partial y} = 6$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -6y$$

Zatem

$$W(x,y) = \det \begin{bmatrix} -6x & 6 \\ 6 & -6y \end{bmatrix} = 36xy - 36$$

Wtedy $W(0,0) = -36 < 0 \rightarrow$ nie ma ekstremum

$W(2,2) = 4 \cdot 36 - 36 = 108 > 0 \rightarrow$ w punkcie $(2,2)$ jest ekstremum

ale $\frac{\partial^4}{\partial x^2} (2,2) = -6 \cdot 2 = -12 < 0 \rightarrow$ maksimum



Ekstremum warunkowe

Rozpatrujemy problem:

Znaleźć ekstremum funkcji $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ danej wzorem

$$f(x,y) = x^2 + 2x^2y^2 + 1$$

na zbiorze

$$E = \{(x,y) : x^2 + y^2 = 1\}$$

Możemy zdefiniować funkcję

$$G(x,y) = x^2 + y^2 - 1.$$

Wtedy wam możemy napisać w postaci:

$$E = \{(x, y) : G(x, y) = 0\}$$

Można zauważyć, że zbiór E jest ograniczony i domknięty (niepodstawa ciągłości funkcji G).

Zatem E jest zbiorem zwartym. Rozpatrując funkcję f obcięta do zbioru E , to z ciągłości tej funkcji i zwartości zbioru E wynika istnienie obu ekstremów absolutnych f w zbiorze E .

Wyrażając y^2 z równania okręgu:

$$y^2 = 1 - x^2$$

i wstawiając do wzoru funkcji f otrzymujemy

$$h(x) = x^2 + 2x^2(1-x^2) + 1 = -2x^4 + 2x^2 + 1$$

Otrzymaliśmy funkcję wielomianową, której ekstremum potrafimy bez problemu znaleźć.

Jednak zwykły problem wyznaczenia ekstremów warunkowych jest dużo trudniejszy.

Załóżmy, że mamy pewien niepusty zbiór $U \subseteq \mathbb{R}^n$ i odwzorowanie $G: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, gdzie $m < n$. Niech $p_0 \in U$ będzie punktem zbioru.

$$E = \{p \in U : G(p) = 0\}.$$

Powemy, że funkcja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ma w punkcie $p_0 \in E$ ekstremum lokalne warunkowe przy warunkach E , jeśli funkcja f ograniczona do zbioru E ma lokalne ekstremum w punkcie p_0 .

Ponieważ traktujemy również metody znajdowania ekstremów warunkowych. Nosi one nazwę czynnik nieporównanego Lagrange'a.

Twierdzenie

Niech $U \subset \mathbb{R}^n$ będzie niepustym zbiorem otwartym, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ funkcją o ciągłych pochodnych cząstkowych w zbiorze U , natomiast $G: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($m < n$)

odnoszonym, którego składniki mają ciągłe pochodne cząstkowe w zbiorze U .

Niech ponadto

$$E = \{p \in U : G(p) = 0\}$$

i założymy, że dla każdego $p \in E$ rząd macierzy $G'(p)$ jest równy m , tzn. jest

$G = (G_1, \dots, G_m)$, to

$$\text{z } G'(p) = \begin{bmatrix} \frac{\partial G_1}{\partial x_1}(p) & \dots & \frac{\partial G_1}{\partial x_n}(p) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial G_m}{\partial x_1}(p) & \dots & \frac{\partial G_m}{\partial x_n}(p) \end{bmatrix} = m$$

Jeśli funkcja f ma w punkcie $p_0 \in E$ lokalne ekstremum warunkowe, to istnieje także stałe rzeczywiste $\lambda_1, \dots, \lambda_m$, że

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(p_0) = \lambda_1 \frac{\partial G_1}{\partial x_i}(p_0) + \dots + \lambda_m \frac{\partial G_m}{\partial x_i}(p_0), \quad i \in \{1, \dots, n\}$$

Mozna na powyższe twierdzenie popatrzeć też inaczej:

Jeśli $U \subset \mathbb{R}^n$ jest niepustym zbiorem otwartym, a funkcja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ma lokalne ekstremum warunkowe w punkcie $p_0 \in U$, przy warunkach

$$G(p_0) = (G_1(p_0), \dots, G_m(p_0)) = 0,$$

to istnieją także stałe rzeczywiste $\lambda_1, \dots, \lambda_m$, że funkcja $\phi: U \rightarrow \mathbb{R}$ postaci

$$\phi = f - \lambda_1 G_1 - \lambda_2 G_2 - \dots - \lambda_m G_m \quad (*)$$

Spełnia równanie

$$\frac{\partial \phi}{\partial x_i}(p_0) = 0 \quad \text{dla } i \in \{1, \dots, n\}$$

Oznac to, że chcąc wyznaczyć punkty p_0 , w których mogą być przyjęte ekstremum funkcji f należy rozwiązać układ równań

$$(**) \quad \begin{cases} \frac{\partial \Phi}{\partial x_i}(p_0) = 0 \\ G(p_0) = 0 \end{cases}$$

Jest to układ $o(m+n)$ równań i $o(m+n)$ niewiadomych.

Metoda poszukiwań ekstremum warunkowych w powyższym sposób nosi nazwę metody współczynników nieoznaczonych Lagrange'a

Podany powyżej warunek jest tylko warunkiem koniecznym. Następne kroki prowadzi się jeden z możliwych warunków wystarczających.

Twierdzenie (warunek wystarczający istnienia ekstremum warunkowych)

Załóżmy, że spełnione są założenia poprzedniego twierdzenia, a ponadto f i G są funkcjami dwukrotnie różniczkalnymi w sposób ciągły. Jeśli $p_0 \in E$ oraz $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$ są takimi, że spełniony jest układ $(**)$ (gdzie funkcja Φ dana jest wzorem $(*)$) oraz

$$\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j > 0 \quad \left(\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j < 0 \right)$$

dla wszystkich wektorów $(h_1, \dots, h_n) \neq (0, \dots, 0)$ należących do przestrzeni

$$X = \{ (h_1, \dots, h_n) : d_{p_0} G(h_1, \dots, h_n) = 0 \},$$

to f ma w p_0 minimum warunkowe (maksimum warunkowe).

Jeśli istnieją wektory $(h_1, \dots, h_n), (k_1, \dots, k_n) \in X \setminus \{0\}$ takie, że

$$\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) h_i h_j > 0 \quad ; \quad \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x_i \partial x_j}(p_0) k_i k_j < 0$$

to f nie ma ekstremum warunkowego w punkcie p_0 .

Problem

Respectively fcts $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ and $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ are

$$f(x,y) = (x+y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$$

and $g(x,y) = x^2 + y^2 - 1$



Respectively fcts $G(x,y) = x^2 + y^2 - 1$

Let $\phi = x^2 + 2xy + y^2 - \lambda(x^2 + y^2 - 1)$

Then $\frac{\partial \phi}{\partial x} = 2x + 2y - 2\lambda x$

$$\frac{\partial \phi}{\partial y} = 2x + 2y - 2\lambda y$$

Must be zero, so

$$\begin{cases} 2x + 2y - 2\lambda x = 0 \iff x + y = \lambda x \\ 2x + 2y - 2\lambda y = 0 \iff x + y = \lambda y \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} \lambda x &= \lambda y \\ \lambda(x - y) &= 0 \end{aligned}$$

$$\lambda = 0 \vee x = y$$

Let $\lambda = 0$, so

$$2x + 2y = 0 \iff x = -y$$

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$2x^2 = 1$$

$$x^2 = \frac{1}{2}$$

$$\begin{cases} x = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 0 \end{cases} \vee \begin{cases} x = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 0 \end{cases}$$

Let $x = y$, so

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$2x^2 = 1$$

$$x^2 = \frac{1}{2}$$

$$\begin{cases} x = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 2 \end{cases} \vee \begin{cases} x = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 2 \end{cases}$$

Optimizing along path, and along f more precise criterion where.

May: $\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = 2 - 2\lambda$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x \partial y} = 2$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} = 2 - 2\lambda$$

Dir $\begin{cases} x = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 2 \end{cases}$ or $\begin{cases} x = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \lambda = 2 \end{cases}$

may

$$\det \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} = 0$$